

RS celica  $Q(t + \Delta t) = S + Q(t)\bar{R}$   $RS = 0$

$Q(t)$	$Q(t + \Delta t)$	$S$	$R$
0	0	0	X
0	1	1	0
1	0	0	1
1	1	X	0

D celica  $Q(t + \Delta t) = D$

$Q(t)$	$Q(t + \Delta t)$	$D$
0	0	0
0	1	1
1	0	0
1	1	1

T celica  $Q(t + \Delta t) = Q(t) \oplus T$

$Q(t)$	$Q(t + \Delta t)$	$T$
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

JK celica  $Q(t + \Delta t) = J\bar{Q}(t) + \bar{K}Q(t)$

$Q(t)$	$Q(t + \Delta t)$	$J$	$K$
0	0	0	X
0	1	1	X
1	0	X	1
1	1	X	0

Vhodne funkcije celic:

RS:  $S = \bar{Q}(t)g_2$ ,  $R = Q(t)\bar{g}_1$

D:  $D = Q(t)g_1 + \bar{Q}(t)g_2$

T:  $T = Q(t)\bar{g}_1 + \bar{Q}(t)g_2$

JK:  $J = g_2$ ,  $K = \bar{g}_1$

Časovno odvisne odvisna funkcije (sekvenčne):

RS:  $R = \bar{g}_1$ ,  $S = g_2$  pri pogoju  $\bar{g}_1g_2 = 0$

D:  $D = g_1 = g_2$  pri pogoju  $g_1 = g_2$

T:  $T = \bar{g}_1 = g_2$  pri pogoju  $g_1g_2 = 0$  in  $g_1 + g_2 = 1$

JK:  $J = g_2$ ,  $K = \bar{g}_1$

Tabela za ugotavljanje linearnosti funkcije:

$a_0 \oplus a_1 \oplus a_2$	$a_0 \oplus a_1 \oplus a_2 \oplus a_3$	$a_0 \oplus a_2 \oplus a_3$	$a_0 \oplus a_2$
$a_0 \oplus a_1 \oplus a_2 \oplus a_4$	$a_0 \oplus a_1 \oplus a_2 \oplus a_3 \oplus a_4$	$a_0 \oplus a_2 \oplus a_3 \oplus a_4$	$a_0 \oplus a_2 \oplus a_4$
$a_0 \oplus a_1 \oplus a_4$	$a_0 \oplus a_1 \oplus a_3 \oplus a_4$	$a_0 \oplus a_3 \oplus a_4$	$a_0 \oplus a_4$
$a_0 \oplus a_1$	$a_0 \oplus a_1 \oplus a_3$	$a_0 \oplus a_3$	$a_0$

