

REŠEVANJE SISTEMOV LINEARNIH ENAČB,

1.DEL

Navedene strani so iz knjige *Octave z vodom v numerične metode*.

DIREKTNO REŠEVANJE: GAUSS-JORDANOVA METODA

Gaussovo eliminacijo sestavljata premo eliminacija in vzvratno vstavljanje. Pri premo eliminaciji z elementarnimi transformacijami: menjava vrstnega reda enačb, množenje enačbe z nen ničelnim faktorjem in prištevanje večkratnikov enačb ene k drugi, dobimo zgornjetrikotni sistem, ki ga rešimo z vzvratnim vstavljanjem. Prema eliminacija se ustavi, ko je kakšen od diagonalnih elementov enak 0. V tem primeru bi vrstico zamenjali z vrstico z večjim indeksom, ki ima na tem mestu člen različen od nič. Izkaže se, da se vedno spleča poiskati vrstico, ki ima po absolutni vrednosti največji člen, in to vrstico zamenjati s tekočo vrstico. Temu postopku rečemo *delno pivotiranje*, najdeni največji člen pa se imenuje *pivot*. Če je determinanta sistema različna od nič, potem vedno obstaja pivot različen od nič, kar pomeni, da se bo prema eliminacija z delnim pivotiranjem vedno zaključila. (str. 166-169)

Gauss-Jordanova metoda je podobna Gaussovi eliminaciji, le da tu namesto vzvratnega vstavljanja poleg premo eliminacije naredimo še obratno eliminacijo tako, da dobimo v matriki koeficientov ničle pod in nad glavno diagonalo, na glavni diagonali pa enke. Ko to dosežemo, je na mestu desnega stolpca stolpec rešitev.

Primer: Dan je sistem linearnih enačb $Ax = b$, kjer je

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Sistem bomo po korakih rešili z Gauss-Jordanovo metodo. Takoj se lahko prepričamo, da je rešitev sistema vektor $x = \begin{bmatrix} 0 \\ 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix}$. Pivotiranje v tem primeru ni potrebno.

```
>> A=[4 1 1; 1 3 -1; 1 0 2];
>> b=[1; 1; 1];
>> R=[A b] % razširjena matrika koeficientov sistema
R =
    4    1    1    1
    1    3   -1    1
    1    0    2    1
>> R(1,:)=R(1,)/R(1,1);
>> R(2,:)=R(2,)-R(2,1)*R(1,);
>> R(3,:)=R(3,)-R(3,1)*R(1,);
R =
    1.00000    0.25000    0.25000    0.25000
    0.00000    2.75000   -1.25000    0.75000
    0.00000   -0.25000    1.75000    0.75000
```

```

>> R(2,:) = R(2, :)/R(2,2);
>> R(1,:) = R(1, :)-R(1,2)*R(2, :);
>> R(3,:) = R(3, :)-R(3,2)*R(2, :);
R =
    1.00000    0.00000    0.36364    0.18182
    0.00000    1.00000   -0.45455    0.27273
    0.00000    0.00000    1.63636    0.81818
>> R(3,:) = R(3, :)/R(3,3);
>> R(1,:) = R(1, :)-R(1,3)*R(3, :);
>> R(2,:) = R(2, :)-R(2,3)*R(3, :);
R =
    1.00000    0.00000    0.00000    0.00000
    0.00000    1.00000    0.00000    0.50000
    0.00000    0.00000    1.00000    0.50000
>> x=R(:,4)
x =
    2.7756e-017
    5.0000e-001
    5.0000e-001

```

ITERATIVNO REŠEVANJE: JACOBIJEVA IN GAUSS-SEIDLOVA ITERACIJA

Osnovna ideja iterativnih metod je naslednja. Rešujemo sistem enačb $Ax = b$. Matriko koeficientov razbijemo na $A = D - L - U$, kjer D pomeni diagonalo matrike A , $-L$ spodnji trikotnik matrike A , $-U$ pa zgornji trikotnik matrike A . Iteracijo izvajamo po formuli

$$x^{(k+1)} = Rx^{(k)} + c,$$

kjer je R iteracijska matrika, c pa iteracijski vektor desnih strani. V primeru Jacobijeve iteracije je $R_j = D^{-1}(L + U)$ in $c_j = D^{-1}b$, v primeru Gauss-Seidlove iteracije pa je $R_{gs} = (D - L)^{-1}U$ in $c_{gs} = (D - L)^{-1}b$. Seveda moramo imeti v obeh primerih podan nek začetni približek $x^{(0)}$. Kdaj iteracija konvergira k točni rešitvi? (str. 171-176)

Izrek 1. Če je norma iteracijske matrike $\|R\| < 1$, potem iteracija $x^{(k+1)} = Rx^{(k)} + c$ konvergira k rešitvi enačbe $Ax = b$ pri poljubnem začetnem približku $x^{(0)}$.

Izrek 2. Iteracija $x^{(k+1)} = Rx^{(k)} + c$ konvergira k rešitvi enačbe $Ax = b$ pri poljubnem začetnem približku $x^{(0)}$ in pri poljubnem stolpcu desnih strani b natanko tedaj, ko je po absolutni vrednosti največja lastna vrednost iteracijske matrike R strogo manjša od 1 : $\max_{\lambda} |\lambda| < 1$. To med drugim pomeni, da morajo biti vse lastne vrednosti po absolutni vrednosti manjše od 1.

Primer: Dan je sistem $Ax = b$, kjer je

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

Sistem bomo rešili z Jacobijevo in Gauss-Seidlovo iterativno metodo z začetnim približkom $x_0 = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} \end{bmatrix}$. Najprej bomo preverili, ali so lastne vrednosti obeh iteracijskih matrik absolutno manjše od 1, nato pa bomo izračunali 5 iteracij po obeh metodah in primerjali $\|Ax_5 - b\|_2$.

```

>> A=[2 1; 2 2]; b=[2; 2]; x0=[2/3; 1/3];
>> D=diag(diag(A)); L=-tril(A,-1); U=-triu(A,1);
>> RJ=inv(D)*(L+U), cJ=inv(D)*b % iteracijska matrika - Jacobi
RJ =
    0.00000    -0.50000
   -1.00000     0.00000
cJ =
     1
     1
>> max(abs(eig(RJ)))<1 % preverimo konvergenčni pogoj
ans = 1
>> RGS=inv(D-L)*U, cGS=inv(D-L)*b % iteracijska matrika - Gauss-Seidel
RGS =
    0.00000    -0.50000
    0.00000     0.50000
cGS =
     1
     0
>> max(abs(eig(RGS)))<1 % preverimo konvergenčni pogoj
ans = 1
>> x=x0; for i=1:5 x=RJ*x+cJ; end % Jacobijeva iteracija
>> norm(A*x-b)
ans = 0.083333
>> x=x0; for i=1:5 x=RGS*x+cGS; end % Gauss-Seidlova iteracija
>> norm(A*x-b)
ans = 0.010417

```