







































Poglavje 14					Regulacijski sistemi
	s ₁ s ₂ s ₃	ü _{sa}	u _{sa} /u _n	u _{ss} /u _u	
	100	<i>ū</i> ₅₁	1	0	
	110	ū ₅₂	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	
	010	ū ₅₃	$-\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	
	011	<i>ū</i> 54	-1	0	
	001	ü _{ss}	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$	
	101	ū ₅₆	$\frac{1}{2}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$	
Tabela 14.1: Komp	onenti na	petosti v	SKS v od	visnosti od komb	inacije stikal pretvornika
		JNIVER Fakultet:	ZA V LJ a za elekt	UBLJANI rotehniko	11







Poglavje	: 14					Regulacijski sistemi
	ſ					
		1,1	1, -1	-1, -1	-1, 1	
	Strategija NV	ũ2	ũ ₃	\vec{u}_0 ali \vec{u}_7	\vec{u}_0 ali \vec{u}_7	
	Strategija AV		- ū3	ū,	- ü ₆	
Tabela 14.2:	Izbira napetostnego izbran	a vektorja j 1e strategij	pretvornik je (velja za	a v odvisnos 1. sekstant)	ti od izhod	'a regulatorja in



strategija	prednosti	pomanjkljivosti
AV	 zelo učinkovito zaviranje pri poljubni frekvenci štirikvadrantno obratovanje 	 višja preklopna frekvenca povečane oscilacije fluksa in nav
NV	nižja preklopna frekvenca bolj gladek potek fluksa in navora	 slabo zaviranje pri vseh frekvenc nezmožnost štirikvadrantnega obratovanja
	Tabela 14.3: Primerjava strategij	AV in NV









