

II.1

II. PARCIALNE DIFERENCIALNE ENAČBE 1. REDA

$$F(x, y, \dots, u, u_x, u_y, \dots) = 0 \quad (*)$$

II.1 KVAZILINEARNA PDE 1. REDA: linearna v u_x, u_y .

2 spremenljivki:

$$a(x, y, u)u_x + b(x, y, u)u_y = c(x, y, u) \quad (1.1)$$

$$\Leftrightarrow (a, b, c) \cdot (u_x, u_y, -1) = 0.$$

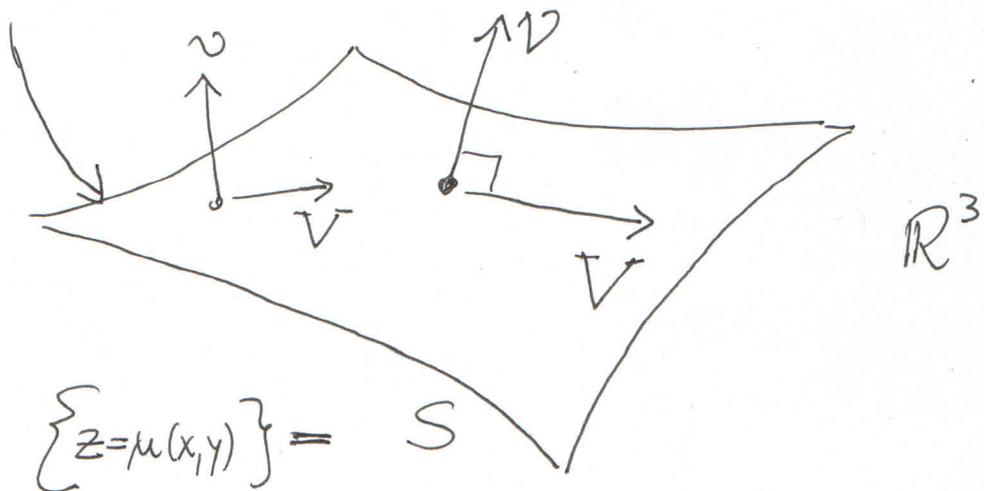
Vektorsko polje $v = (u_x, u_y, -1)$ je pravokotno na ploskev $z = u(x, y)$.

Enačba (1) torej pomeni, da je karakteristično vektorsko polje:

$$\nabla(x, y, z) \stackrel{\text{def}}{=} (a(x, y, z), b(x, y, z), c(x, y, z)) \quad (1.2)$$

tangentno na vsako integralno ploskev

$S: z = u(x, y)$ PDE (1).



Tokovnica polja V = rešitev sistema NDE (ODE):

$$(3) \begin{cases} \dot{x} = a(x, y, z) \\ \dot{y} = b(x, y, z) \\ \dot{z} = c(x, y, z) \end{cases}$$

vektorsko:
 $\dot{r} = V(r(t))$

Ekzistenčni izreki za NDE:

$\forall (x_0, y_0, z_0) = p_0 \exists!$ Tokovnica

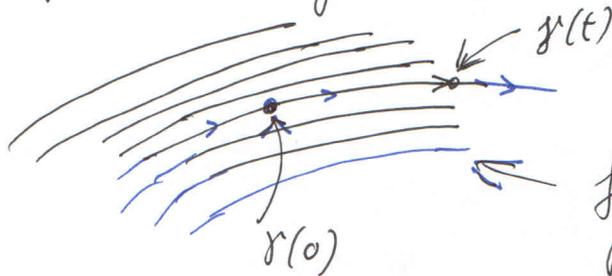
$r(t) = (x(t), y(t), z(t))$ polja V , def. na
 ki zadostja začetnemu pogoju:

$$x(0) = x_0, y(0) = y_0, z(0) = z_0$$

($r(0) = p_0$). Gladka odvisnost od začet. pogoju.

Tokovnice so paroma disjunktne krivulje.

**FAZNI
 PORTRET**



fazni portret
 polja V .

Definicija: tokovnice γ ^{karakterističnega} vektorskega polja V (1.2)

se imenuje karakteristične krivulje ali

karakteristične PDE (1.1).

Tok:

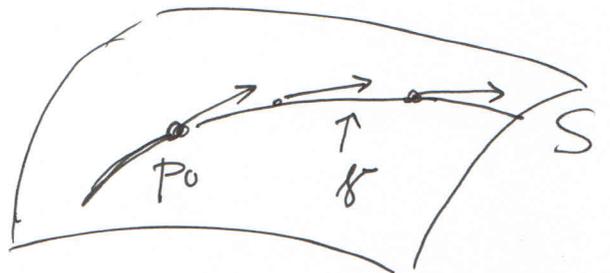
$$\begin{cases} \varphi_t(p) = \varphi_t(x, y, z); \quad \varphi_0(p) = p \\ \varphi_{t+s}(p) = \varphi_t(\varphi_s(p)) \quad (\varphi_{t+s} = \varphi_t \circ \varphi_s) \\ \varphi_t \text{ difeomorfizem.} \end{cases}$$

II.3

Trditev: Naj bo $S = \{z = u(x, y)\}$
 poljubna integralna ploskev (veštev) PDE (1.1),
 in naj bo $p_0 = (x_0, y_0, z_0) \in S$ točka na S
 (torej $z_0 = u(x_0, y_0)$). Potem karakteristična
 krogulja γ skozi $\gamma(0) = p_0$ leži v ploskvi S .

Dokaz: Oznacimo:

$$\begin{cases} \gamma(t) = (x(t), y(t), z(t)); \\ \gamma(0) = (x_0, y_0, z_0). \end{cases}$$



Definiramo $U(t) \stackrel{\text{def}}{=} z(t) - u(x(t), y(t))$.

Očitno je $U(0) = z_0 - u(x_0, y_0) = 0$. Odvajamo:

$$\begin{aligned} \dot{U}(t) &= \dot{z}(t) - u_x(x(t), y(t)) \cdot \dot{x}(t) - u_y(x(t), y(t)) \cdot \dot{y}(t) \\ &= c(x(t), y(t), z(t)) - u_x(x(t), y(t)) a(x(t), y(t), z(t)) \\ &\quad - u_y(x(t), y(t)) b(x(t), y(t), z(t)). \end{aligned}$$

Vstavimo $z(t) = U(t) + u(x(t), y(t))$. Izpustimo t .

$$\begin{aligned} \dot{U} &= c(x, y, U + u(x, y)) - u_x(x, y) a(x, y, U + u(x, y)) \\ &\quad - u_y(x, y) b(x, y, U + u(x, y)). \end{aligned}$$

U reši to navadno D.E.

Ker je $U(0) = 0$, tudi $U(t) \equiv 0$ reši to enačbo,
 (ker u reši (1)). Iz enoličnosti sledi $U(t) \equiv 0$. ▣

II.4

POSLEDICA: Vsaka integralna ploskev PDE (1.1) je unija karakteristiknih krivulj, to je, tokovnic vektorskega polja (1.2).

OPOMBA:

To je ~~to~~ listou eksistentni izreč za enacbo (1.1).

POSLEDICA:

1° Če se dve integralni ploskvi S_1, S_2 enacbe (1.1) sekata v neki točki $p \in S_1 \cap S_2$, potem cele tokovnice σ skozi p leži v $S_1 \cap S_2$.

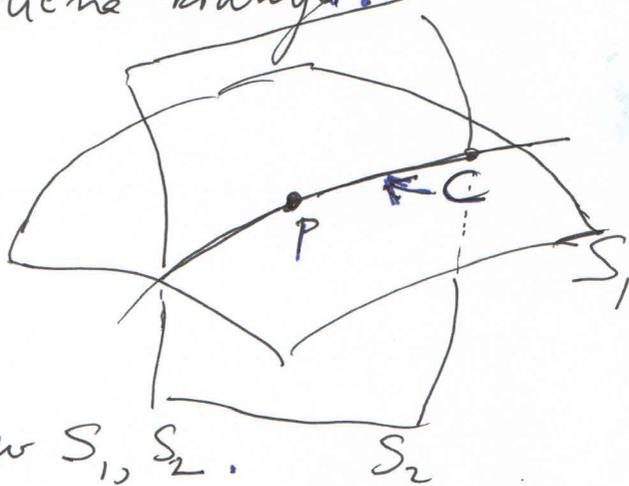
2° Obratno, če je $C = S_1 \cap S_2$ krivulja, ki je preseček dveh integralnih ploskev, potem je C karakteristična krivulja.

Dokaz 2°:

Vektorsko polje V (1.2)

je \perp na normalna

vektora v_1, v_2 ploskev S_1, S_2 .



Tangentno polje krivulje C ima isto lastnost.

Torej je V tangentno na C vzdolž C , zato je C (reparametrizirana) tokovnica polja V (torej ~~skladno~~ karakteristična krivulja). ■

II.2. Cauchyev problem za kvazilinearno PDE

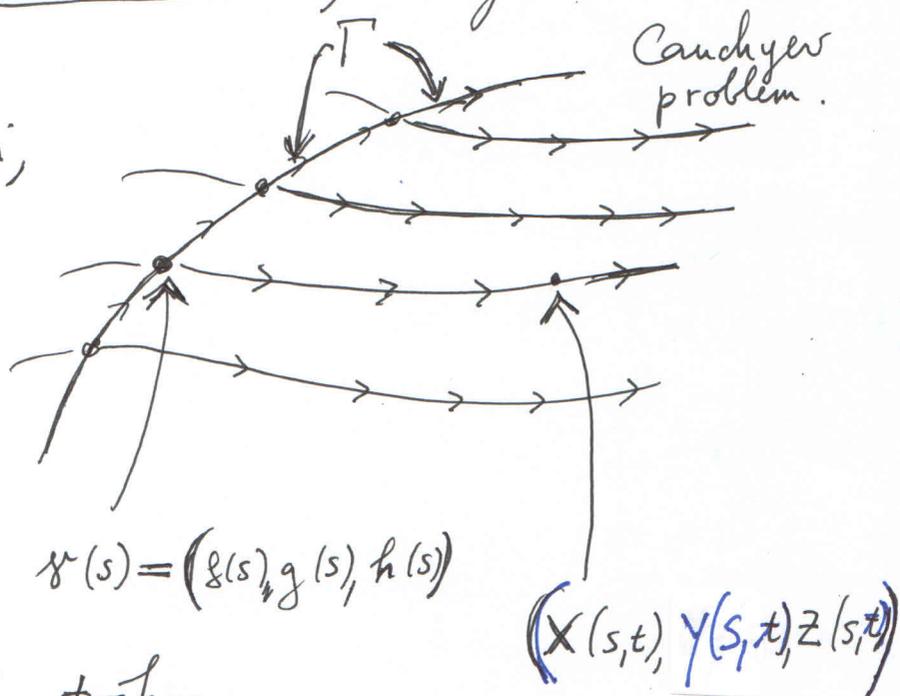
V prejšnjem razdelku smo videli, da je vsaka integralna plošča enačbe (1.1) unija integralnih krivulj. Vrst. paja (1.2), to je, karakterističnih krivulj.

Sedaj si bomo ogledali način, kako izberemo konkretno (partikularno) rešitev z zahtev, da mora le-ta osebovati neko predpisano (v splošnem nekarakteristično) krivuljo.

Naj bo Γ krivulja,

$$\gamma(s) := \begin{cases} x = f(s), \\ y = g(s) \\ z = h(s) \end{cases}$$

(parametrizacija)



Škoda i vsako točko

$\gamma(s) \in \Gamma$ nepoljeino karakteristično krivuljo,

ki ji v času $t=0$ v točki $\gamma(s)$.

II.6

Možemo torej vektorško funkcijo

$$R(s,t) = (x(s,t), y(s,t), z(s,t))$$

ki za vsak fiksen s reši karakteristično enačbo

$$\begin{cases} x_t = a(x,y,z) \\ y_t = b(x,y,z) \\ z_t = c(x,y,z) \end{cases}$$

in začetni pogoj $\begin{cases} x(s,0) = f(s) \\ y(s,0) = g(s) \\ z(s,0) = h(s) \end{cases}$

Po eksistenčnem izreku obstaja za vsak omejen zaprt interval $J \subset \mathbb{R}$ v definicijskem območju preslikave $f(s)$ število $\varepsilon > 0$ (odvisno od J), tako da rešitev $R(s,t)$ obstaja na množici

$$\{(s,t) \in \mathbb{R}^2 : s \in J, |t| < \varepsilon\}.$$

S tem dobimo integralno "ploskev" $S \subset \mathbb{R}^3$, parametrizirano z $(s,t) \mapsto R(s,t)$.

Vprašanje: Kdaj je S zares ploskev oblike $z = u(x,y)$?

PRIMER: Če je Γ karakteristična krivulja, potem zaradi vrednosti preslikave R leži v Γ ; torej ne dobimo ploskve ampak krivuljo.

Ideja: Poskušamo rešiti sistem enačb

$$\begin{cases} x = x(s, t) \\ y = y(s, t) \end{cases}$$

na $\begin{cases} s = s(x, y) \\ t = t(x, y) \end{cases}$.

Neto postanimo rešitev v 3. komponento ~~in~~ in
dobimo rešitev (integralno ploščo PDE):

$$u(x, y) = z(s(x, y), t(x, y)).$$

Obstoj rešitve nam zagotavlja izrek o implicitni
funkciji:

če za neko točko s_0 velja

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial s}(s_0, 0) & \frac{\partial x}{\partial t}(s_0, 0) \\ \frac{\partial y}{\partial s}(s_0, 0) & \frac{\partial y}{\partial t}(s_0, 0) \end{vmatrix} \neq 0 \quad \left(\begin{array}{l} \text{Jacobyeva} \\ \text{det.} \end{array} \right)$$

potem rešitev obstaja lokalno v okolici $(s_0, 0)$.

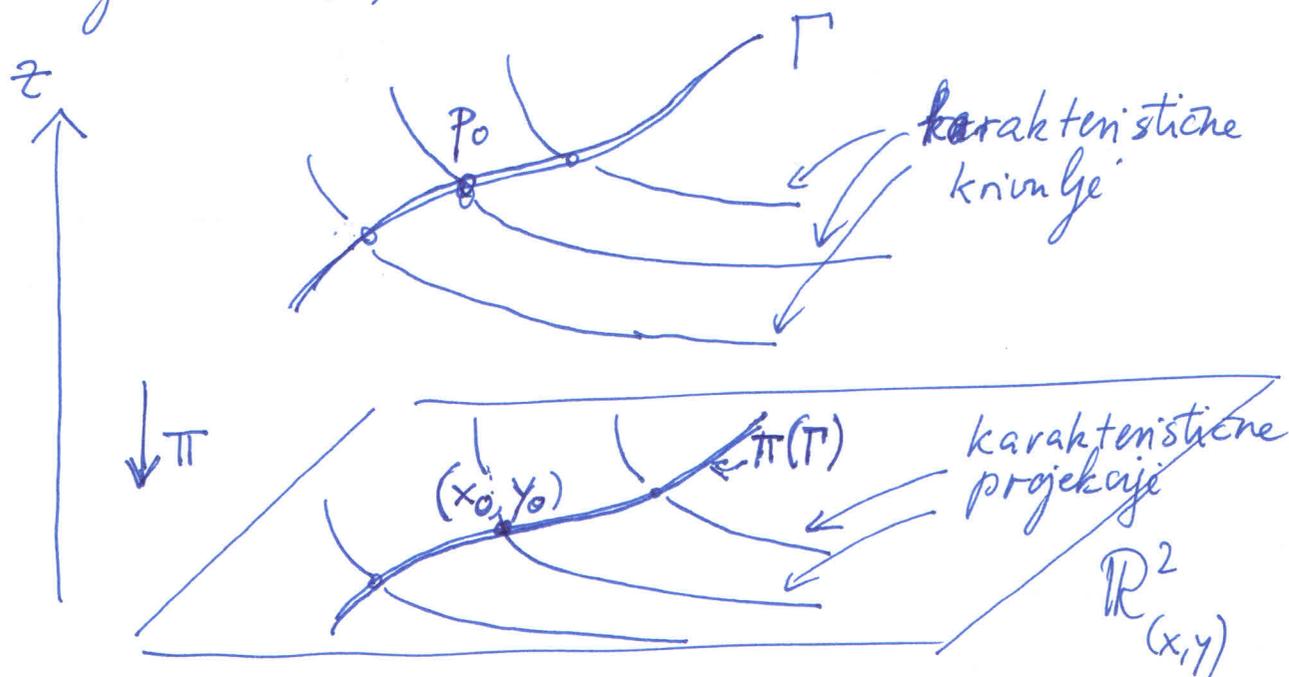
Zgornja determinanta je enaka:

$$(2.1) \quad 0 \neq \begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial s}(s_0) & a(p_0) \\ \frac{\partial g}{\partial s}(s_0) & b(p_0) \end{vmatrix} = b(p_0) \frac{\partial f}{\partial s}(s_0) - a(p_0) \frac{\partial g}{\partial s}(s_0).$$

Pri tem $p_0 = (f(s_0), g(s_0), h(s_0)) = (x_0, y_0, z_0)$.

II. 8

Pogoj (2.1) pomeni, da sta projekciji na $\mathbb{R}^2_{(x,y)}$ tangente $\gamma'(s_0)$ na Γ ter karakterističnega vektorja $V(p_0)$ linearno neodvisna.



S tem smo dokazali:

IZREK (Obstoj in enoličnost rešitve Cauchyovega problema)
za kvazilinearno PDE (2.1).

Naj bo Γ pot razreda C^1 v \mathbb{R}^3 , ki v neki točki s_0 zadošča pogoju (2.1) za njeni tangentni vektor $\gamma'(s_0) = (\xi'(s_0), g'(s_0), h'(s_0))$. Potem obstaja v neki okolici točke $(x_0, y_0) = (\xi(s_0), g(s_0)) \in \mathbb{R}^2$ natanko ene rešitev $u = u(x, y)$ enačbe (1.1), ki zadošča pogoju

$$u(\xi(s), g(s)) = h(s)$$

za vsak s blizu s_0 . (Ekvivalentno: integralna ploskev $S: z = u(x, y)$ vsebuje dano krivuljo Γ v okolici p_0 .)

PRIMERI

①
$$\begin{cases} a u_x + u_y = 0 & (a \text{ konstanta}) \\ u(x, 0) = h(x) & \text{Cauchyev pogoj.} \end{cases}$$

Karakteristično polje: $V = (a, 1, 0)$ (konstantno)

$\Gamma: s \mapsto (s, 0, h(s))$ začetna krivulja.

Enačba karakteristik:

odvod po t
$$\begin{cases} \dot{x} = a & x(s, 0) = s \\ \dot{y} = 1 & y(s, 0) = 0 \\ \dot{z} = 0 & z(s, 0) = h(s) \end{cases} \left. \vphantom{\begin{cases} \dot{x} = a \\ \dot{y} = 1 \\ \dot{z} = 0 \end{cases}} \right\} \begin{array}{l} \text{začetni pogoj} \\ \text{pri } t=0. \end{array}$$

Rešitev:
$$\begin{cases} x(s, t) = s + at \\ y(s, t) = 0 + t = t \\ z(s, t) = z(s, 0) = h(s) \end{cases} \left. \vphantom{\begin{cases} x(s, t) = s + at \\ y(s, t) = 0 + t = t \\ z(s, t) = z(s, 0) = h(s) \end{cases}} \right\} \text{karakteristike}$$

Rešimo ne (s, t) (eliminiramo iz prvih dveh enačb):

$$t = y; \quad s = x - at = x - ay.$$

Za fiksen s imamo premico $x - ay = s$, ki je (x, y) -projekcija karakteristike C_s .

Rešitev:
$$u(x, y) = z(s, t) = h(x - ay)$$

u ima (kot v primeru) konstantno vrednost $h(s)$ na vsaki karakteristiki $x - ay = s$.

2°

$$\begin{cases} a u_x + u_y = c; & a, c \text{ konstanti.} \\ u(x, 0) = x^2. & \text{Cauchyjev pogoj.} \end{cases}$$

$V = (a, 1, c)$ karakteristično polje

$\Gamma: s \mapsto (s, 0, s^2)$. začetna krivulja.

Karakteristike:

$$\begin{cases} \dot{x} = a & x(s, 0) = s \\ \dot{y} = 1 & y(s, 0) = 0 \\ \dot{z} = c & z(s, 0) = s^2 \end{cases}$$

Rešitev:

$$\begin{cases} x(s, t) = s + at \\ y(s, t) = t \\ z(s, t) = s^2 + ct \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{za fiksno } s \\ \text{je to parametrizacija} \\ \text{karakteristike } C_s. \end{array}$$

Eliminiramo (s, t) iz obeh dveh enačb:

$$t = y, \quad s = x - at = x - ay.$$

Rešitev:

$$u(x, y) = z(s, t) = (x - ay)^2 + cy$$

[Integralna ploskev]

Projekcija $\pi(C_s)$ je premica $x - ay = s$.

Na njej imamo u vrednost $s^2 + cy = (x - ay)^2 + cy$.

③

$$\begin{cases} u \cdot u_x + u_y = 0 \\ u(x, 0) = h(x) \end{cases}$$

Karakteristichno polji: $V = (z, t, 0)$.

$\Gamma: s \mapsto (s, 0, h(s))$ — začetna krivulja.

Enačba karakteristik:

$$\begin{cases} \dot{x} = z (=u) & x(s, 0) = s \\ \dot{y} = 1 & y(s, 0) = 0 \\ \dot{z} = 0 & z(s, 0) = h(s) \end{cases} \left. \vphantom{\begin{cases} \dot{x} = z (=u) \\ \dot{y} = 1 \\ \dot{z} = 0 \end{cases}} \right\} \begin{array}{l} \text{začetni} \\ \text{(Cauchyev)} \\ \text{pogoji} \end{array}$$

Rešitev: $\left. \begin{cases} x(s, t) = s + t \cdot h(s) \\ y(s, t) = t \\ z(s, t) = h(s) \end{cases} \right\} C_s = \text{karakteristike}$

Prejedača $C'_s = \pi(C_s) \subset \mathbb{R}^2_{(x,y)}$ je premica

$$x = s + t \cdot h(s), \quad y = t.$$

$$\Leftrightarrow x = s + h(s) \cdot y; \quad s = x - h(s) y$$

④ [Vrednost rešitve $u = h(s)$ je konstantna na vsaki premici $x = s + h(s)y$.

Ker je $\begin{vmatrix} x_s & x_t \\ y_s & y_t \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 + t h'(s) & h(s) \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \Big|_{t=0} = 1,$

je sistem resljiv na $s = s(x, y), t = y$. v vsaki točki $(s, 0)$.

Singularnosti rešitve μ : $C'_s = \{x = s + h(s)y\} \subset \mathbb{R}^2$

Karakteristiki C_{s_1} in C_{s_2} za $s_1 \neq s_2$ se

seka v točki (x_0, y_0) z

$$\begin{cases} y_0 = - \frac{s_2 - s_1}{h(s_2) - h(s_1)} \\ x_0 = s_1 + h(s_1)y_0 = s_2 + h(s_2)y_0 \end{cases}$$

Denimo, da je

$$h(s_1) \neq h(s_2);$$

potem je $y_0 \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$.

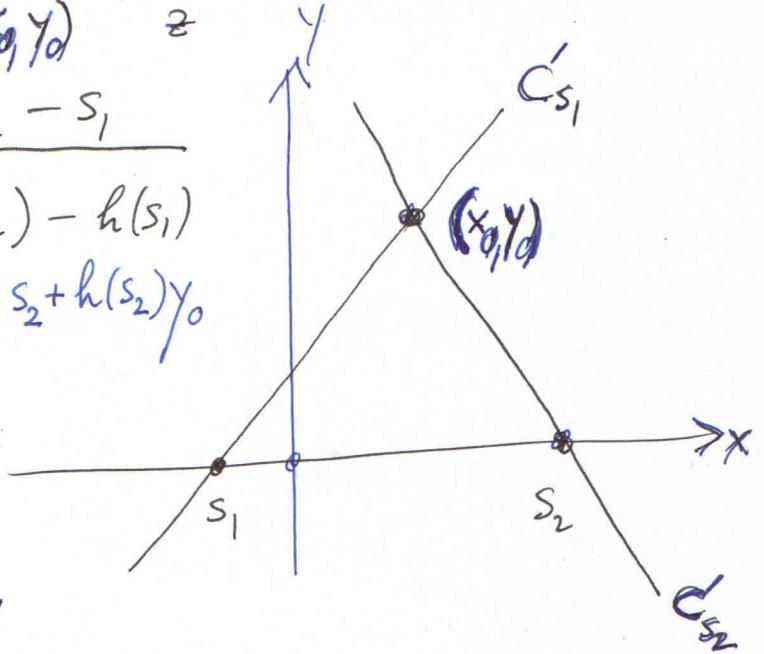
(če je $h'(s) < 0$, je $y_0 > 0$.)

Na C'_s ima μ konstantno vrednost $h(s)$.

Odtod vidimo, da "rešitev" μ ne more biti dobro definirana v

točki (x_0, y_0) ; to je, rešitev $\mu(x, y)$ ima

singularnost, preden doseže točko (x_0, y_0) .



Linearna PDE (1.1) :

$$a(x, y) u_x + b(x, y) u_y = c(x, y) u + d(x, y) \quad (2.2)$$

$V = (a, b, c u + d)$ karakt. polje.

Enačba karakteristik:

$$\begin{cases} \dot{x} = a(x, y) \\ \dot{y} = b(x, y) \\ \dot{z} = c(x, y) z + d(x, y) \end{cases}$$

Prvi dve enačbi ne vključujeta z in jih lahko zapišemo v obliki

$$(2.3) \quad \frac{dy}{dx} = \frac{b(x, y)}{a(x, y)} \quad \dots \text{navedna d.e. za } y = y(x).$$

Tretja enačba za z je linearna v z , torej je vsled (globalno) rešljiva, kjer je def. rešitev prvih dveh enačb, o. enačbe (2.3).

Opomba: Enačba (2.3) definira sistem krivulj v \mathbb{R}^2 , ki se imenujejo karakteristične projekcije. To so ravno projekcije na $\mathbb{R}_{(x, y)}^2$ karakterističnih krivulj v \mathbb{R}^3 .

II. 14

PRIMER 4 Reši enačbo $-y u_x + x u_y = u$
z začetnim pogojem $u(x, 0) = \psi(x)$.

Rešitev. Karakteristična enačba:

$$\begin{cases} \dot{x} = -y \\ \dot{y} = x \\ \dot{z} = z \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{začetni} \\ \text{pogoj:} \end{array} \quad \begin{array}{l} x(s, 0) = s \\ y(s, 0) = 0 \\ z(s, 0) = \psi(s) \end{array}$$

Rešitev karakteristične enačbe:

$$\begin{cases} x(s, t) = f_1(s) \cos t + f_2(s) \sin t \\ y(s, t) = f_1(s) \sin t - f_2(s) \cos t \\ z(s, t) = e^t \cdot \psi(s) \end{cases}$$

$$\left. \begin{array}{l} x(s, 0) = f_1(s) = s \\ y(s, 0) = -f_2(s) = 0 \end{array} \right\} \text{ začetni pogoj.}$$

$$\Rightarrow \text{Integralna pleskev} \quad \begin{cases} x(s, t) = s \cos t \\ y(s, t) = s \sin t \\ z(s, t) = e^t \psi(s) \end{cases}$$

Iz prvik dveh enačb sledi

$$\begin{aligned} s &= \sqrt{x^2 + y^2} \\ t &= \operatorname{arctg} \frac{y}{x} \end{aligned}$$

Torej: $z = u(x, y) = \psi\left(\sqrt{x^2 + y^2}\right) e^{\operatorname{arctg}\left(\frac{y}{x}\right)}$

II.3. PRVI INTEGRALI KARAKTERISTIČNEGA SISTEMA

Kaj bo $V = (a, b, c)$ karakteristično polje (2), priručno PDE (1).

Funkcija $\phi(x, y, z)$ se imenuje prvi integral polja V , če je ϕ konstantna vzdolž vsake tokovnice polja V .

Vsaka tokovnica $\gamma(t) = (x(t), y(t), z(t))$ zadošča sistemu NDE:

$$\begin{cases} \dot{x} = a(x, y, z) \\ \dot{y} = b(x, y, z) \\ \dot{z} = c(x, y, z) \end{cases}$$

Torej je ϕ 1. integral natanko tedaj, ko velja:

$$0 = \frac{d}{dt} \phi(x(t), y(t), z(t)) = \phi_x \dot{x} + \phi_y \dot{y} + \phi_z \dot{z}$$

$$\Leftrightarrow 0 = a \phi_x + b \phi_y + c \phi_z.$$

Vsaka nivojna ploskev $\{\phi = \text{konstanta}\}$ prvega integrala je unija karakteristik, torej je integralna ploskev enačbe (1.1), če jo lahko izrazimo v obliki $z = u(x, y)$.

Lokalno (v okolici poljubne točke (x_0, y_0, z_0)) obstajata dva neodvisna 1. integrala ϕ_1, ϕ_2 i vsak drug 1. integral je oblike $\Psi(\phi_1, \phi_2) = \phi$.

Torej dobimo splošno rešitev PDE (1) takole:

- poiščemo dva neodvisna integrala

ϕ_1, ϕ_2 karakterističnega sistema

- ~~na splošno rešitev~~ Zapišemo poljuben integral

$$\Psi(\phi_1, \phi_2) = 0 \text{ ter vesimo na}$$

$$z = u(x, y) \text{ (če je mogoče).}$$

Partikularno rešitev dobimo iz Cauchyvega problema.

PRIMER 5. $-y u_x + x u_y = u$ (primer 4).

Karakteristični sistem:

$$\dot{x} = -y \quad \dot{y} = x \quad \dot{z} = z$$

1.+2. enačba: $x\dot{x} + y\dot{y} = x(-y) + yx = 0$

$$\Rightarrow \phi_1 = x^2 + y^2 \text{ je integral.}$$

$$\frac{\dot{z}}{z} = 1 = \frac{x\dot{y} - y\dot{x}}{x^2 + y^2} = \left[\operatorname{arctg}\left(\frac{y}{x}\right) \right]'$$

$$\log z = \operatorname{arctg}\frac{y}{x} + C \quad \dots \text{ integral}$$

$$z = C \cdot e^{\operatorname{arctg} y/x}$$

Splošni l. integral : $z = C(x^2 + y^2) \cdot e^{\operatorname{arctg} y/x}$

PRIMER 6. $x u_x + y u_y = x^2 + y^2$

Karakteristični sistem:

$$\dot{x} = x, \quad \dot{y} = y, \quad \dot{z} = x^2 + y^2$$

$$\Rightarrow \frac{\dot{x}}{x} - \frac{\dot{y}}{y} = 0; \quad x\dot{x} + y\dot{y} - \dot{z} = 0$$

$$\left(\log \frac{x}{y}\right)' = 0; \quad (x^2 + y^2 - 2z)' = 0$$

$$\phi_1 = \frac{y}{x}; \quad \phi_2 = x^2 + y^2 - 2z. \quad \underline{\text{1. integrala.}}$$

Splana rešitev:

$$\Psi\left(\frac{y}{x}, x^2 + y^2 - 2z\right) = 0.$$

V točki, kjer lahko rešimo to enačbo na 2. spremenljivko, dobimo

$$x^2 + y^2 - 2z = \text{funkcija} \left(\frac{y}{x}\right)$$

$$\Leftrightarrow \boxed{z = \frac{1}{2}(x^2 + y^2) + f\left(\frac{y}{x}\right)}$$

f določimo iz začetnega (Cauchyovega) pogoja.