

Numerično reševanje navadnih diferencialnih enačb

- 1 Uvod
- 2 Napaka numerične metode
- 3 Enokoračne eksplicitne metode
- 4 Eksplicitne večkoračne metode
- 5 Enokoračne implicitne metode
- 6 Reševanje sistemov diferencialnih enačb prvega reda
- 7 Reševanje diferencialne enačbe višjega reda

- Osnovni problem: Rešujemo **začetni problem prvega reda**

$$y'(x) = f(x, y(x)), \quad y(a) = y_a.$$

ali krajše

$$y' = f(x, y), \quad y(a) = y_a.$$

- Eksistenčni izrek o rešitvi začetnega problema zagotavlja, da teoretično rešitev (vsaj lokalno) vedno obstaja, če funkcija f zadošča določenim pogojem (če je recimo Lipschitzova na drugo spremenljivko).
- Numerično rešiti zgornji problem seveda **ne pomeni poiskati analitičnega predpisa za y** .

• Numerično začetni problem rešujemo takole:

- ▶ Na intervalu $[a, b]$, kjer iščemo rešitev, izberemo nekaj delilnih točk (privzeli bomo, da so ekvidistantne)

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \cdots < x_{N-1} = x_N = b, \quad h := x_{i+1} - x_i,$$

za $i = 0, 1, \dots, N - 1$.

- ▶ Iščemo **numerične približke** y_i za $y(x_i)$, torej $y_i \approx y(x_i)$.
- ▶ Približke y_i generiramo zaporedoma z **eksplicitno metodo** (nov približek izračunamo neposredno iz prejšnjih) ali z **implicitno metodo** (nov približek dobimo posredno z reševanjem (nelinearne) enačbe).
- ▶ Eksplicitna ali implicitna metoda je lahko **enokoračna** (nov približek y_{n+1} dobimo iz prejšnjega y_n), ali **večkoračna**, nov približek y_{n+1} dobimo iz nekaj prejšnjih, $y_n, y_{n-1}, \dots, y_{n-k}$.

Lokalna in globalna napaka

- **Lokalna napaka** metode je razlika med $y_{n+1} - z(x_{n+1})$, kjer je z rešitev robnega problema $z' = f(x, z)$, $z(x_n) = y(x_n)$.
- **Globalna napaka** je vsota globalne napake na prejšnjem koraku in lokalne napake na zadnjem koraku.
- Lokalna napaka je **reda** $p \in \mathbb{N}$, če je

$$y_{n+1} - z(x_{n+1}) = Ch^{p+1} + \mathcal{O}(h^{p+2}),$$

kjer je C konstanta, neodvisna od h .

Enokoračne eksplisitne metode

- Eulerjeva metoda (1. reda):

$$y_{n+1} = y_n + h f(x_n, y_n), \quad n = 0, 1, \dots$$

- Metoda Runge-Kutta četrtega reda

$$k_1 = h f(x_n, y_n),$$

$$k_2 = h f(x_n + h/2, y_n + k_1/2),$$

$$k_3 = h f(x_n + h/2, y_n + k_2/2),$$

$$k_4 = h f(x_n + h, y_n + k_3),$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4), \quad n = 0, 1, \dots$$

- Obstaja cel razred metod Runge-Kutta različnih redov.

Eksplicitne večkoračne metode

- Najbolj znane večkoračne eksplicitne metode so **Adams-Bashforthove metode**.
- Dobimo jih s pomočjo **interpolacijskega polinoma** za funkcijo $f(x, y(x))$.
- Nova vrednost y_{n+1} k -koračne metode je **odvisna od prejšnjih vrednosti** $y_n, y_{n-1}, \dots, y_{n-k+1}$.
- Primer **dvokoračne Adams-Bashforthove metode** je

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} (3f(x_n, y_n) - f(x_{n-1}, y_{n-1})), \quad n = 0, 1, \dots$$

- Začetne vrednosti $y_{n-k+1}, y_{n-k+2}, \dots, y_n$ določimo z neko **eksplicitno enokoračno metodo** istega reda.

Enokoračne implicitne metode

- Splošna oblika implicitne enokoračne metode je

$$y_{n+1} = \Phi(h, x_n, y_n, y_{n+1}, f).$$

- Neznana količina nastopa torej v enačbi **implicitno (pogosto nelinearno)**.
- Za izračun novega približka **moramo torej rešiti (nelinearno) enačbo**.
- Najpogosteje uporabimo kar **navadno iteracijo** oblike

$$y_{n+1} = \tilde{\Phi}(y_{n+1}),$$

za začetni približek pa vzamemo **približek za y_{n+1} po neki eksplicitni metodi**.

- Trapezna metoda (drugega reda):

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} (f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, y_{n+1})), \quad n = 0, 1, \dots$$

- Navadna iteracija za

$$y_{n+1} = \tilde{\Phi}(y_{n+1}),$$

je konvergentna, če je

$$\left| \frac{\partial \Phi}{\partial y}(h, x_n, y_n, y, f) \right| \leq 1, \quad y \approx y_{n+1}.$$

- Zgornji pogoj ponavadi lahko vedno **izpolnimo za dovolj majhen h** .

Reševanje sistemov diferencialnih enačb prvega reda

- Rešujemo sistem

$$y_1' = f_1(x, y_1, y_2, \dots, y_d),$$

$$y_2' = f_2(x, y_1, y_2, \dots, y_d),$$

$$\vdots$$

$$y_d' = f_d(x, y_1, y_2, \dots, y_d),$$

pri pogojih $y_1(a) = y_{1a}, \dots, y_d(a) = y_{da}$.

- Uporabimo lahko katerokoli metodo za reševanje enačbe prvega reda, prirejeno za sistem.

- Uvedemo notacijo $\mathbf{Y} = (y_1, y_2, \dots, y_d)^T$, $\mathbf{F} = (f_1, f_2, \dots, f_d)^T$ in problem prepíšemo v obliko

$$\mathbf{Y}' = F(x, \mathbf{Y}), \quad \mathbf{Y}(a) = \mathbf{Y}_a.$$

- Eulerjeva metoda za sistem se tako denimo glasi

$$\mathbf{Y}_{n+1} = \mathbf{Y}_n + h \mathbf{F}(x_n, \mathbf{Y}_n), \quad n = 0, 1, \dots$$

Primer

Z Eulerjevo metodo rešite sistem

$$y_1' = y_2,$$

$$y_2' = -y_1,$$

kjer je $y_1(0) = 0$ in $y_2(0) = 1$. Rešitev poiščite denimo na $[0, 2\pi]$.

Reševanje diferencialne enačbe višjega reda

- Rešujemo enačbo

$$y^{(k)} = f(x, y, y', y'', \dots, y^{(k-1)}),$$

pri pogojih $y(a) = y_a, y'(a) = y'_a, \dots, y^{(k-1)}(a) = y_a^{(k-1)}$.

- Uvedemo nove spremenljivke $y_1 = y, y_2 = y', \dots, y_k = y^{(k-1)}$ in problem prevedemo na reševanje sistema diferencialnih enačb prvega reda

$$y'_1 = y_2,$$

$$y'_2 = y_3,$$

⋮

$$y'_{k-1} = y_k,$$

$$y'_k = f(x, y_1, \dots, y_{k-1}, y_k),$$

pri pogojih $y_1(a) = y_a, y_2(a) = y'_a, \dots, y_k(a) = y_a^{(k-1)}$.

Primer

Poiščite numerično rešitev začetnega problema drugega reda

$$y'' = -y, \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 1,$$

na intervalu $[0, 2\pi]$.

Primer

Poiščite numerično rešitev začetnega problema drugega reda

$$y'' = t y, \quad y(0) = 0.3550, \quad y'(0) = -0.2588,$$

na intervalu $[0, 3]$ in na intervalu $[-10, 0]$.