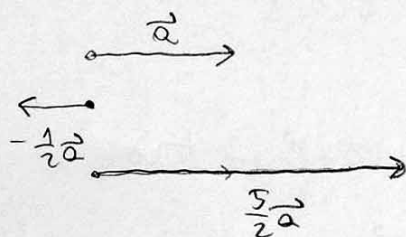


2. PRODUKT VEKTORJA S SKALARJEM

Pri računanju z vektorji običajnim (resnim) skalarom rečemo SKALARJI, brez da poudarimo resniško z vektorji.

Če je \vec{a} vektor in m skalar. Produkt vektorja \vec{a} s skalarjem m je vektor $m\vec{a}$, ki je:

- 1) vzporeden vektorju \vec{a} ;
- 2) $\|m\vec{a}\| = |m| \cdot \|\vec{a}\|$
- 3) Če je $m > 0$, je $m\vec{a}$ enako usmerjen kot \vec{a} .
Če je $m < 0$, je $m\vec{a}$ nasprotno usmerjen kot \vec{a} .



Priložnost 1

lastnosti: $1\vec{a} = \vec{a}$, $(-1)\vec{a} = -\vec{a}$, $0\vec{a} = \vec{0}$.

Veljajo običajna računilska pravila:

$$n(m\vec{a}) = (nm)\vec{a}$$

$$(m+n)\vec{a} = m\vec{a} + n\vec{a}$$

$$m(\vec{a} + \vec{b}) = m\vec{a} + m\vec{b}$$

Lahko tudi delimo z nenulnim skalarjem:

$$\frac{\vec{a}}{m} = m^{-1}\vec{a} \quad (m \neq 0).$$

Če je $\vec{a} \neq \vec{0}$, je

$$\vec{e} = \frac{\vec{a}}{\|\vec{a}\|}$$

ENOTSKI VEKTOR V SMERU VEKTORJA \vec{a} .

Primer produkta s skalarnim je NEWTONOV ZAKON:

$$\vec{F} = m\vec{a}.$$

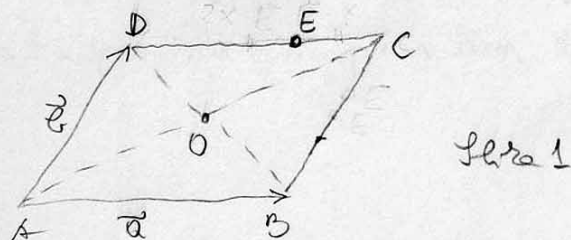
LINEARNE KOMBINACIJE IN LINEARNA ODVISNOST

LINEARNA KOMBINACIJA vektorjev \vec{a} in \vec{b} je vsak vektor

$$m\vec{a} + n\vec{b},$$

kjer sta m, n skalarja.

PRIMER: V paralelogramu ABCD majho O presečišče diagonal (slika 1)



Če je $\vec{AB} = \vec{a}$, $\vec{AD} = \vec{b}$, je $\vec{AC} = \vec{a} + \vec{b}$ in točko

$$\vec{AO} = \frac{1}{2} \vec{AC} = \frac{1}{2} \vec{a} + \frac{1}{2} \vec{b}.$$

Definiramo, da točka E leži na stranici DC in da je $|DE| : |EC| = 2 : 1$.

Potem je $\vec{DE} = \frac{2}{3} \vec{DC} = \frac{2}{3} \vec{a}$. Torej je

$$\vec{AE} = \vec{AD} + \vec{DE} = \vec{b} + \frac{2}{3} \vec{a}.$$

$$\text{in recimo } \vec{OE} = \vec{AE} - \vec{AO} = \vec{b} + \frac{2}{3} \vec{a} - \frac{1}{2} \vec{a} - \frac{1}{2} \vec{b} = \frac{1}{2} \vec{b} + \frac{1}{6} \vec{a}.$$

Def. Če imamo vektore $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ ($n \geq 1$), vsakemu natan

$$m_1 \vec{a}_1 + \dots + m_n \vec{a}_n = \sum_{i=1}^n m_i \vec{a}_i$$

imenimo LINEARNA KOMBINACIJA vektorjev $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$. Taka

kombinacija je TRIVIALNA, če je $m_1 = m_2 = \dots = m_n = 0$. (V tem

primeru je njena vrednost vedno 0.) Kombinacija je NETRIVIALNA,

če je vsaj eno od števil m_1, \dots, m_n od 0 različno.

Def. Vektorji $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ so LINEARNO ODVISNI, če lahko enega med njimi izrazimo kot linearno kombinacijo preostalih.

PRIMERI: 1. Vektorji $\vec{a}, \vec{b}, 2\vec{a} - \vec{b}$ so linearno odvisni, saj je zadnji vektor linearna kombinacija preostalih dveh.

2. Vsaka množica vektorjev, ki vsebuje 0 , je linearno odvisna.

Res: 0 je trivialna kombinacija preostalih vektorjev.

3. Če sta \vec{a}, \vec{b} poljubna vektorja, so vektorji:

$$\vec{a} - \vec{b}, \vec{a} + \vec{b}, \vec{a}$$

linearno odvisni. Namreč: $\vec{a} = \frac{1}{2}(\vec{a} - \vec{b}) + \frac{1}{2}(\vec{a} + \vec{b})$.

Def. Vektorji $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ so LINEARNO NEODVISNI, če niso linearno odvisni.

Iner: Vektorji $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ so linearno neodvisni natanko takrat,

$$ko \vec{0} = m_1 \vec{a}_1 + \dots + m_n \vec{a}_n = 0$$

sledi $m_1 = \dots = m_n = 0$. (Edino trivialna linearna kombinacija teh vektorjev je enaka 0 .)

D. Dokazimo, da $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ niso linearno odvisni. Če velja

$$m_1 \vec{a}_1 + \dots + m_n \vec{a}_n = 0 \text{ in li hi dokazimo } m_n \neq 0, \text{ je}$$

$$\vec{a}_n = -\frac{m_1}{m_n} \vec{a}_1 - \dots - \frac{m_{n-1}}{m_n} \vec{a}_{n-1}, \text{ kar ni mogoče. Torej je } m_1 = \dots = m_n = 0.$$

Dokazimo, da so vektorji $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ linearno odvisni. Če je recimo

$$\vec{a}_n = t_1 \vec{a}_1 + \dots + t_{n-1} \vec{a}_{n-1}, \text{ imamo } (-1) \vec{a}_n + t_1 \vec{a}_1 + \dots + t_{n-1} \vec{a}_{n-1} = 0.$$

Dobili smo netrivialno linearno kombinacijo teh vektorjev, ki je enaka 0 .

Posledica: Vektorski $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ so linearno neodvisni natanko

takrat, ko iz

$$m_1 \vec{a}_1 + \dots + m_n \vec{a}_n = t_1 \vec{a}_1 + \dots + t_n \vec{a}_n \quad (1)$$

sledi $m_1 = t_1, \dots, m_n = t_n$.

D. Če so $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ linearno neodvisni, enačba (1) lahko prepišemo v

$$(m_1 - t_1) \vec{a}_1 + \dots + (m_n - t_n) \vec{a}_n = 0.$$

Od tod sledi $m_1 - t_1 = 0, \dots, m_n - t_n = 0$, se pravi $m_1 = t_1, \dots, m_n = t_n$.

V nasprotnem primeru: iz $m_1 \vec{a}_1 + \dots + m_n \vec{a}_n = 0 = 0 \vec{a}_1 + \dots + 0 \vec{a}_n$

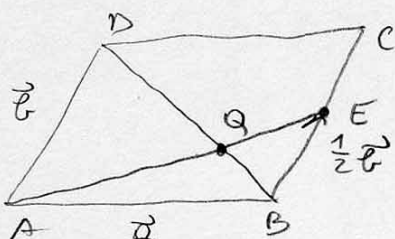
sledi $m_1 = 0, \dots, m_n = 0$. \square

Izrek: Vektorski \vec{a}, \vec{b} sta linearno odvisna natanko takrat, ko sta KOLINEARNA, se pravi, da ležita na isti premici, če ju merimo tako, da imata skupno vsoto. Drugače rečeno: dva vektorski sta linearno odvisna natanko takrat, ko sta vzporedna.

Definica: Če je $\vec{a} = m\vec{b}$, sta \vec{a} in \vec{b} kolinearna. Če \vec{a}, \vec{b} ležita na isti premici in je eden od njiju enak 0, sta linearno odvisna. Če sta kolinearna in nenulovna, je $\vec{a} = m\vec{b}$ za primeren skalar m .

Primer: Naj bo ABCD paralelogram in E razpolovišče stranice BC. Naj bo Q presečišče daljice AE in diagonale BD. V kolikšnem razmerju deli Q diagonalo BD?

Rešitev: Označimo $\vec{AB} = \vec{a}$, $\vec{AD} = \vec{b}$ (glej 1).



Velja: $\vec{AE} = \vec{a} + \frac{1}{2}\vec{b}$. Ker sta \vec{AQ} in \vec{AE} kolinearna, je

$$\vec{AQ} = m\vec{AE} = m\left(\vec{a} + \frac{1}{2}\vec{b}\right) = m\vec{a} + \frac{1}{2}m\vec{b}$$

za neki $m \in \mathbb{R}$. Prav tako je $\vec{BQ} = n\vec{BD} = n(\vec{b} - \vec{a}) = n\vec{b} - n\vec{a}$

za neki $n \in \mathbb{R}$. Ker je $\vec{AQ} = \vec{a} + \vec{BQ}$, je

$$\vec{a} + n\vec{b} - n\vec{a} = m\vec{a} + \frac{1}{2}m\vec{b}$$

$$(1-n)\vec{a} + n\vec{b} = m\vec{a} + \frac{1}{2}m\vec{b}$$

Ker sta \vec{a}, \vec{b} linearno neodvisna, se ujemata koeficienta pri \vec{a} :

$$1-n = m$$

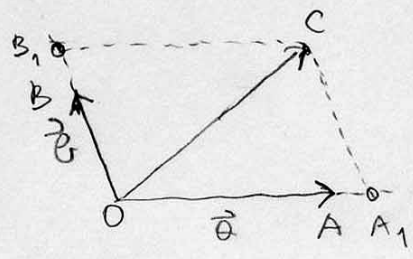
$$\text{Enako vidimo } m = \frac{1}{2}m.$$

Tako je $1 = \frac{3}{2}m$ in $m = \frac{2}{3}$, $n = \frac{1}{2}m = \frac{1}{3}$.

Torej je $\vec{BQ} = \frac{1}{3}\vec{BD}$ in od tod $\vec{QD} = \frac{2}{3}\vec{BD}$. Torej je

$$|BQ| : |QD| = 1 : 2.$$

Teor: Naj bosta \vec{a}, \vec{b} linearno neodvisna vektora v skupnem ravnostnem. Vse vektor v ravnini vektorjev \vec{a}, \vec{b} lahko na en in en sam način izrazimo kot linearno kombinacijo vektorjev \vec{a}, \vec{b} .



Slika 2

D. Na sliki 2 je $A_1C \parallel OB$, $B_1C \parallel OA$. Torej je $\vec{OC} = \vec{OA_1} + \vec{OB_1}$.
 Pritem je $\vec{OA_1} = m\vec{OA} = m\vec{a}$ in $\vec{OB_1} = n\vec{OB} = n\vec{b}$ za nekatera $m, n \in \mathbb{R}$

Torej je $\vec{c} = m\vec{a} + n\vec{b}$.

Ker sta \vec{a}, \vec{b} linearno neodvisna, je ta razstava enolična.

Posledica: Trije vektorji so linearno odvisni natanko tedaj, ko leže na isti ravnini (ali na vzporednih ravninah). Kratek: Trije vektorji so linearno odvisni natanko tedaj, ko so KOPLANARNI!

(ali KOPLANARNI).

Def. Vrsti trojici linearno neodvisnih (vektorjev) vektorski rečimo

BAZA PROSTORA ali KOORDINATNI SISTEM v prostoru.

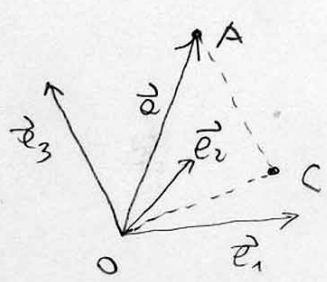
Teorema: Naj bo $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ baza prostora. Potem lahko vsak vektor \vec{a} zapišemo na en in sam način kot linearno kombinacijo baznih vektorjev \vec{e}_1, \vec{e}_2 in \vec{e}_3 :

$$\vec{a} = a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2 + a_3 \vec{e}_3.$$

Števila a_1, a_2, a_3 so KOORDINATE vektorja \vec{a} v dani bazi.

Vektorji $a_1 \vec{e}_1, a_2 \vec{e}_2, a_3 \vec{e}_3$ pa so KOMPONENTE vektorja \vec{a} v tej bazi.

Narišimo $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$, tako da se zadenjajo v isti točki O. Naj bo Π ravnina vektorjev \vec{e}_1, \vec{e}_2 . Naj bo $\vec{a} = \vec{OA}$. Če je \vec{a} v Π , je \vec{a} linearna kombinacija vektorjev \vec{e}_1, \vec{e}_2 . Sicer skozi A narišemo vzporednico vektorju \vec{e}_3 . Naj bo C presečišče te vzporednice s Π (slika 3). Prejmemo, da je C VZPOREDNA PROJEKCIJA točke A NA RAVNINO



Slika 3

VZDOLŽ VEKTORJA \vec{e}_3 (vzporedno vektorju \vec{e}_3).

Srečda je $\vec{CA} = a_3 \vec{e}_3$ in $\vec{OC} = a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2$. Torej je

$$\vec{a} = \vec{OC} + \vec{CA} = m_1 \vec{e}_1 + m_2 \vec{e}_2 + m_3 \vec{e}_3.$$

Kot vemo, je to izraženo enolično.

Vse to lahko izvedemo tudi drugače. Če imamo vektor \vec{a} in bazo $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$, lahko vektor \vec{a} zapišemo kot $\vec{a} = m_1 \vec{e}_1 + m_2 \vec{e}_2 + m_3 \vec{e}_3$. Če vektor \vec{a} leži v ravnini, ki jo definirata \vec{e}_1 in \vec{e}_2 , potem mora biti $m_3 = 0$. Če pa ne leži v ravnini, potem je m_3 komponenta vektorja \vec{a} v smeri \vec{e}_3 .

Če je še $\vec{a} = a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2 + a_3 \vec{e}_3$, je

$$(A_1 - m_1) \vec{e}_1 + (A_2 - m_2) \vec{e}_2 + (A_3 - m_3) \vec{e}_3 = \vec{0},$$

zato $A_1 = m_1$, $A_2 = m_2$, $A_3 = m_3$.

Vsak vektor je v dani bazi s koordinatami enolično določen. Tako lahko namesto z vektoreim računamo s trojico njegovih koordinat.

Če je denimo še $\vec{b} = b_1 \vec{e}_1 + b_2 \vec{e}_2 + b_3 \vec{e}_3$, je

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = (a_1 b_1) \vec{e}_1 + (a_2 b_2) \vec{e}_2 + (a_3 b_3) \vec{e}_3$$

$$\text{in } m \vec{a} = (m a_1) \vec{e}_1 + (m a_2) \vec{e}_2 + (m a_3) \vec{e}_3.$$

Zapomnimo si še: Vzporedna projekcija vektorja

Projekcija vektorja $\vec{a} = a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2 + a_3 \vec{e}_3$ na ravnino

vektorjev \vec{e}_1 in \vec{e}_2 vzdolž vektorja \vec{e}_3 je enaka $a_1 \vec{e}_1 + a_2 \vec{e}_2$.