

Funkcije dveh in več spremenljivk

Def.: Funkcija dveh spremenljivk je preslikava, ki vsaki točki (x,y) ravninske množice D priredi realno število $z = f(x,y)$, torej $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

Funkcija treh spremenljivk je preslikava, ki vsaki točki $r = (x,y,z)$ prostorske množice $D \subset \mathbb{R}^3$ priredi realno število $u = f(x,y,z)$, torej preslikava $f: D \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

Funkcija n spremenljivk priredi vsaki točki $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ podmnožice $D \subset \mathbb{R}^n$ realno število $y = f(x) = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$, torej preslikava $f: D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

Množica D je definicijsko območje funkcije f .

Def.: Funkcija dveh spremenljivk $f(x,y)$ je v točki (a,b) iz definicijskega območja D zvezna, če obstaja za vsak $\varepsilon > 0$ tak $\delta > 0$, da je $|f(x,y) - f(a,b)| < \varepsilon$, za vsak $(x,y) \in D$, ki je od točke (a,b) oddaljen za manj kot δ , tj. $(x - a)^2 + (y - b)^2 < \delta^2$

Na splošno: funkcija n spremenljivk $f(x) = f(x_1, \dots, x_n)$ je v točki $a = (a_1, \dots, a_n) \in D$ zvezna, če obstaja za vsak $\varepsilon > 0$ tak $\delta > 0$, da je $|f(x_1, \dots, x_n) - f(a_1, \dots, a_n)| < \varepsilon$, za vsak $x \in D$, ki je od a oddaljen za manj kot δ , tj. $(x_1 - a_1)^2 + \dots + (x_n - a_n)^2 < \delta^2$

Izrek: Funkcija f je v točki $a = (a_1, \dots, a_n)$ zvezna natanko takrat, kadar je $\lim_{x \rightarrow a} f(x_1, \dots, x_n) = f(a_1, \dots, a_n)$.

Def.: Število l je limita funkcije $f(x,y)$, ko gre točka (x,y) proti točki (a,b) $l = \lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y)$, če obstaja za

vsak $\varepsilon > 0$ tak $\delta > 0$, da je $|f(x,y) - l| < \varepsilon$, če je $0 < (x - a)^2 + (y - b)^2 < \delta^2$.

Na splošno: število l je limita funkcije $f(x) = f(x_1, \dots, x_n)$, ko gre x proti $a = (a_1, \dots, a_n)$, $l = \lim_{x \rightarrow a} f(x_1, \dots, x_n)$ če

obstaja za vsak $\varepsilon > 0$ tak $\delta > 0$, da je $|f(x_1, \dots, x_n) - l| < \varepsilon$, če je x oddaljen od a za manj kot δ : $0 < (x_1 - a_1)^2 + \dots + (x_n - a_n)^2 < \delta^2$.

Def.: Funkcija $f(x,y)$ je enakomerno zvezna na neki množici $D \subset \mathbb{R}^2$, če za vsak $\varepsilon > 0$ obstaja tak $\delta > 0$, da je $|f(x,y) - f(x',y')| < \varepsilon$, za vsak par točk (x,y) in (x',y') iz D , za katerega velja $(x - x')^2 + (y - y')^2 < \delta^2$.

Funkcija n spremenljivk $f(x) = f(x_1, \dots, x_n)$ je enakomerno zvezna na množici $D \subset \mathbb{R}^n$, če za vsak $\varepsilon > 0$ obstaja tak $\delta > 0$, da je $|f(x) - f(x')| = |f(x_1, \dots, x_n) - f(x'_1, \dots, x'_n)| < \varepsilon$ za vsak par točk x in x' , ki zadoščata pogoju $(x_1 - x'_1)^2 + \dots + (x_n - x'_n)^2 < \delta^2$.

Parcialni odvodi

Def.: Če obstaja limita diferenčnega kvocienta $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f_1(x+h) - f_1(x)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h, y) - f(x, y)}{h}$, jo

imenujemo parcialni odvod funkcije f po spremenljivki x in označimo z $\frac{\partial f}{\partial x}$ ali $f_x(x,y)$. Če obstaja

$\lim_{k \rightarrow 0} \frac{f(x, y+k) - f(x, y)}{k}$, jo imenujemo parcialni odvod funkcije f po spremenljivki y in označimo z

$\frac{\partial f}{\partial y}$ ali $f_y(x,y)$.

Def.: Če obstaja limita $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, x_i + h, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n)}{h}$ jo imenujemo parcialni odvod funkcije f

po spremenljivki x_i in označimo z $\frac{\partial f}{\partial x_i}$ ali $f_{x_i}(x, y)$.

Totalni diferencial

Def.: Funkcija dveh spremenljivk $z = f(x,y)$ je v točki (a,b) diferenciable, če obstajata oba parcialna odvoda $A = f_x(a,b)$ in $B = f_y(a,b)$ in je
$$\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{f(a+h, a+k) - f(a,b) - (Ah + Bk)}{\sqrt{h^2 + k^2}} = 0.$$

Izraz $dz = Ah + Bk = f_x(a,b)h + f_y(a,b)k$ imenujemo totalni diferencial.

Podobno je funkcija $n > 2$ spremenljivk $y = f(x) = f(x_1, \dots, x_n)$ v točki $a = (a_1, \dots, a_n)$ diferenciable, natanko tedaj, kadar obstajajo vsi parcialni odvodi $A_i = f_{x_i}(a_1, \dots, a_n)$, $i = 1, \dots, n$ in je

$$\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{f(a+h, a+k) - f(a,b) - (Ah + Bk)}{\sqrt{h^2 + k^2}} = 0, \text{ izraz } dy = A_1 h_1 + \dots + A_n h_n = f_{x_1} h_1 + \dots + f_{x_n} h_n$$

pa je totalni diferencial.

Izrek: Zvezna funkcija $z = f(x,y)$ je diferenciable, če sta parcialna odvoda $f_x(x,y)$ in $f_y(x,y)$ zvezna.

Smerni odvod

Def.: Smerni odvod funkcije f v točki (a,b) v smeri vektorja v je
$$f_v = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + hv_1, b + hv_2) - f(a,b)}{h}$$

Smerni odvod funkcije f v smeri vektorja v je torej enak odvodu funkcije f vzdolž premice $x(t) = a + v_1 t$, $y(t) = b + v_2 t$ skozi (a,b) s smernim vektorjem v dolžine 1 in meri hitrost, s katero se spreminja vrednost funkcije f , če se iz točke (a,b) pomaknemo v smeri vektorja v . Če pišemo $z(t) = f(x(t), y(t))$, je $f(a,b) = z(0)$. Iz formule za posredno odvajanje sledi, da je

$$\frac{dz}{dt} = v_1 f_x(x(t), y(t)) + v_2 f_y(x(t), y(t))$$

V dobljeni izraz vstavimo $t = 0$ in dobimo formulo za računanje smernega odvoda

$$f_v(a,b) = \frac{dz}{dt} = v_1 f_x(a,b) + v_2 f_y(a,b) = \text{grad} f(a,b) \cdot v.$$

Trditev: Naj bo (a,b) nestacionarna točka funkcije f , tako da je vektor $\text{grad} f(a,b)$ neničeln. Smerni odvod $f_v(a,b)$ ima največjo vrednost takrat, kadar ima enotski vektor v smer gradienta $\text{grad} f(a,b)$

Trditev: Spet naj bo (a,b) nestacionarna točka funkcije f in naj bo vektor v pravokoten na vektor $\text{grad} f(a,b)$. Vektor v v tem primeru kaže iz točke (a,b) v smeri tangentnega vektorja na nivojsko krivuljo funkcije f v točki (a,b) .

Višji parcialni odvodi in Taylorjeva formula

Izrek: Če druga mešana parcialna odvoda f_{xy} in f_{yx} obstajata in sta zvezni funkciji, sta enaka.

Izrek: (Taylorjeva formula) Funkcije $f(x,y)$ naj bo $(n+1)$ -krat zvezno parcialno odvedljiva na obe spremenljivki v okolici točke (a,b) . Potem velja:

$$f(a+h, b+k) = f(a,b) + [f_x(a,b)h + f_y(a,b)k] + \frac{1}{n!} \left[\sum_{i=0}^n \binom{n}{i} \frac{\partial^n f}{\partial^{n-i} x \partial^i y} (a,b) h^{n-i} k^i \right] + R_n$$

$$\text{kjer je } R_n = \frac{1}{(n+1)!} \left[\sum_{i=0}^{n+1} \binom{n+1}{i} \frac{\partial^{n+1} f}{\partial^{n+1-i} x \partial^i y} (a + \theta h, b + \theta k) h^{n+1-i} k^i \right] \text{ in } 0 \leq \theta \leq 1.$$

Izrek 3.3.6. (Taylorjeva formula drugega reda) Če je a notranja točka množic $D \subseteq \mathbb{R}^n$ in je funkcija $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ vsaj trikrat zvezno parcialno odvedljiva, je $f(a+h) = f(a_1+h_1, \dots, a_n+h_n)$

$$= f(a) + \text{grad} f(a) \cdot h + \frac{1}{2!} (h^T H(a) h) + R_3$$

kjer se ostanek R_3 izraža s tretjimi parcialnimi odvodi funkcije f v neki vmesni točki $y = a + \text{uh}$ na daljci med a in $a + h$ in je

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{R_3}{|h|^3} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{R_3}{\sqrt{(h_1^2 + \dots + h_n^2)^3}} = 0.$$

Implicitne funkcije

Izrek: (Izrek o implicitni funkciji v dveh dimenzijah) Naj bo $F(x,y)$ zvezna in diferenciable funkcija v okolici točke (a,b) in naj bo $F(a,b) = 0$. Če je $F_y(a,b) \neq 0$, obstaja odvedljiva funkcija $y = y(x)$, ki je definirana v neki okolici točke $a \in \mathbb{R}$ in zadošča pogojema: $y(a) = b$ $F(x, y(x)) = 0$.

Izrek 3.4.2. (Izrek o implicitni funkciji v treh dimenzijah) Naj bo $F(x,y,z)$ diferenciable funkcija in $F(a,b,c) = 0$. Če velja, da je $F_z(a,b,c) \neq 0$, potem obstaja funkcija $z = z(x,y)$, ki je definirana v okolici točke (a,b) in zadošča pogojem $z(a,b) = c$, $F(x,y,z(x,y)) = 0$ (3.8).

Parcialna odvoda funkcije $z(x,y)$ dobimo s posrednim odvajanjem enačbe (3.8): $F_x + F_z z_x = 0$, torej $z_x = -\frac{F_x}{F_z}$ in

$$z_y = -\frac{F_y}{F_z}.$$

Izrek: Diferenciable funkciji $F(x,y,z)$ in $G(x,y,z)$, ki imata v točki (a,b,c) hkrati vrednost 0, določata implicitni funkciji $y = y(x)$ in $z = z(x)$, če je determinanta $D = \begin{vmatrix} F_y & F_z \\ G_y & G_z \end{vmatrix} \neq 0$. Funkciji $y = y(x)$ in $z = z(x)$ sta definirani v okolici točke $a \in \mathbb{R}$ in velja: $y(a) = b$, $z(a) = c$, $F(x, y(x), z(x)) = G(x, y(x), z(x)) = 0$.

Ekstremi in stacionarne točke

Def.: Zvezna funkcija dveh spremenljivk $f(x,y)$ zavzame v točki (a,b) lokalni maksimum, če obstaja tak δ , da je $f(a+h, b+k) - f(a,b) < 0$ za vsak (h,k) , ki zadošča pogoju $h^2 + k^2 < \delta$, in lokalni minimum, če je $f(a+h, b+k) - f(a,b) > 0$ za vsak (h,k) , ki zadošča pogoju $h^2 + k^2 < \delta$.

Def.: Točka (a,b) , v kateri je $f_x(a,b) = f_y(a,b) = 0$, je stacionarna točka (ali kritična točka) funkcije $f(x,y)$. Točka $a = (a_1, \dots, a_n)$ je stacionarna točka funkcije n spremenljivk $f(x) = (x_1, \dots, x_n)$, če so vsi prvi parcialni odvodi v tej točki enaki 0: $f_{x_1}(a) = \dots = f_{x_n}(a) = 0$.

Potreben pogoj za nastop ekstrema pove:

Izrek: Če zavzame diferenciable funkcija $f(x,y)$ v točki (a,b) lokalni ekstrem, je (a,b) stacionarna točka. Podobno, če zavzame diferenciable funkcija $f(x) = (x_1, \dots, x_n)$ v točki $a = (a_1, \dots, a_n)$ ekstrem, je a stacionarna točka.

Izrek: (Zadosten pogoj za nastop ekstrema) Točka (a,b) naj bo stacionarna točka dvakrat zvezno parcialno odvedljive funkcije $f(x,y)$, naj bodo $A = f_{xx}(a,b)$ $B = f_{xy}(a,b)$ $C = f_{yy}(a,b)$ vrednosti parcialnih odvodov

funkcije f v tej točki in $H(a,b) = \begin{bmatrix} A & B \\ B & C \end{bmatrix}$ matrika drugih parcialnih odvodov. Potem velja:

1. če je $\det H(a,b) = AC - B^2 > 0$, je v točki (a,b) lokalni minimum, kadar je $A > 0$, in lokalni maksimum, kadar je $A < 0$
2. če je $\det H(a,b) < 0$, je v točki (a,b) sedlo
3. če je $\det h(a,b) = AC - B^2 = 0$ pa na podlagi drugih parcialnih odvodov običajno o obstoju ekstrema ne moremo sklepati

Vezani ekstremi

Naj bo funkcija $f(x,y)$ definirana na območju $d \subseteq \mathbb{R}^2$ in $g(x,y) = 0$ implicitna enačba neke krivulje v D . Vezani ekstrem je ekstrem funkcije $f(x,y)$ na množici točk, ki zadošča pogoju $g(x,y) = 0$. Drugače povedano, vezani ekstrem je ekstrem funkcije f nad dano krivuljo.

Izrek: Vezani ekstremi funkcije f pri pogojih $g_1 = 0, \dots, g_k = 0$ nastopijo med stacionarnimi točkami Lagrangeove funkcije L , torej med točkami, ki so rešitve sistema

$$L_{x_1} = f_{x_1} - \lambda_1 g_{x_1} - \dots - \lambda_k g_{x_1} = 0$$

⋮

$$L_{x_n} = f_{x_n} - \lambda_1 g_{x_n} - \dots - \lambda_k g_{x_n} = 0$$

$$L_{\lambda_1} = -g_1 = 0$$

⋮

$$L_{\lambda_k} = -g_k = 0$$

S pomočjo Lagrangeove funkcije poiščemo tiste točke, ki so kandidati za vezane ekstreme.