

## Poglavje 4

# Numerična stabilnost

Algoritem je **direktno stabilen**, če vrne rezultat, ki se malo razlikuje od prave vrednosti. Ponavadi preverjamo relativno direktno stabilnost. Direktna absolutna in relativna napaka sta

$$|y - \hat{y}| \text{ in } \frac{|y - \hat{y}|}{|y|}.$$

Algoritem je **obratno stabilen**, če za izračunan rezultat obstajajo taki malo zmoteni podatki, da iz njih s točnim izračunom dobimo izračunano vrednost. Obratna absolutna napaka je najmanjši  $|\Delta x|$ , tako da velja  $f(x + \Delta x) = \hat{y}$ . Obratna relativna napaka je  $\frac{|\Delta x|}{|x|}$ .

Pri obratni napaki je izračunana vrednost enaka  $\hat{y} = f(\hat{x})$ . Če je funkcija  $f$  zvezno odvedljiva v  $x$ , potem velja

$$|\hat{y} - f(x)| = |f(\hat{x}) - f(x)| \leq |f'(x)| |\hat{x} - x|.$$

Če  $f$  ni absolutno občutljiva, bo pri majhnih vrednostih  $\Delta x = |\hat{x} - x|$  napaka absolutno obratno stabilne metode majhna in metoda bo absolutno direktno stabilna. Podobno velja za relativno stabilnost in relativne napake. Več ste povedali na predavanjih.

**Naloga 4.1 (Vaje)** Vrednost  $z = x^2 - y^2$  računamo na dva načina:

(i).  $z = x^2 - y^2$

(ii).  $z = (x - y)(x + y)$

Analiziraj algoritma. Oцени relativno napako  $\frac{|\hat{z} - z|}{|z|}$ . Ali je kateri od obeh algoritmov direktno/obratno stabilen?

Rešitev.

- (i). Imamo  $z = x * x - y * y$ ,  $\hat{a} = x * x(1 + \alpha)$ ,  $\hat{b} = y * y(1 + \beta)$ ,  $\hat{z} = (\hat{a} - \hat{b})(1 + \gamma)$ , kjer je  $|\alpha|, |\beta|, |\gamma| \leq u$ ,  $u$  je relativna natančnost. Sledi, da je

$$\hat{z} = x^2 \overbrace{(1 + \alpha)(1 + \gamma)}^{(1 + \delta_1)} - y^2 \overbrace{(1 + \beta)(1 + \gamma)}^{(1 + \delta_2)}.$$

Iz ocene  $1 - 2u + u^2 = (1 - u)^2 \leq (1 + \delta_1) \leq (1 + u)^2 = 1 + 2u + u^2$ , pri majhnem  $u$  dobimo  $\delta_1, \delta_2 \leq 2 * u$ . Ocenimo izraz

$$|\hat{z} - z| = |x^2 \delta_1 - y^2 \delta_2| \leq x^2 |\delta_1| + y^2 |\delta_2| \leq 2u(x^2 + y^2).$$

Torej velja ocena:

$$\frac{|\hat{z} - z|}{|z|} \leq 2u \frac{x^2 + y^2}{x^2 - y^2}.$$

Ocena je smiselna. Najlažje to vidimo tako, da izberemo  $\delta_1 = u$ ,  $\delta_2 = -u$ . Iz tega vidimo, da ta algoritem ni direktno stabilen, saj lahko pri  $x$  in  $y$ , ki sta si blizu, dobimo veliko napako. Algoritem je obratno stabilen. Če definiramo  $\hat{x} = x\sqrt{1 + \delta_1}$  in  $\hat{y} = y\sqrt{1 + \delta_2}$ , ki sta blizu  $x$  in  $y$ , ter predpostavimo, da je računanje točno, dobimo zmoten izraz  $\hat{z} = \hat{x}^2 - \hat{y}^2$ .

- (ii). Oglejmo si še  $z = (x - y)(x + y)$ . Definirajmo  $\hat{a} = (x - y)(1 + \alpha)$ ,  $\hat{b} = (x + y)(1 + \beta)$  ter  $\hat{z} = \hat{a}\hat{b}(1 + \gamma)$ , kjer je  $|\alpha|, |\beta|, |\gamma| \leq u$ . Izraz je enak

$$\hat{z} = (x - y)(x + y) \overbrace{(1 + \alpha)(1 + \beta)(1 + \gamma)}^{(1+\delta)},$$

kjer s podobno oceno kot v prejšnji točki dobimo  $|\delta| \leq 3u$ . Torej velja ocena  $|\hat{z} - z| \leq 3u|z|$ . Na koncu dobimo  $\frac{|\hat{z} - z|}{|z|} \leq 3u$ . Algoritem je direktno stabilen. Prav tako je obratno stabilen, iskana zmotena  $x$  in  $y$  sta recimo:  $\hat{x} = x\sqrt{1 + \delta}$ ,  $\hat{y} = y\sqrt{1 + \delta}$ .

■