

FAKULTETA ZA STROJNIŠTVO

Matematika 2

Pisni izpit

26. januar 2004

Ime in priimek: _____ Vpisna št:

--	--	--	--	--	--	--	--

Zaporedna številka izpita: _____

Navodila

Pazljivo preberite besedilo naloge, preden se lotite reševanja. Veljale bodo samo rešitve na papirju, kjer so naloge. Naloge je 6 in vsaka je vredna 20 točk, torej skupaj 120 točk. Na razpolago imate 2 uri.

Naloga	a.	b.	Skupaj
1.			
2.			
3.			
4.			
5.			
6.			
Skupaj			

1. (20) Naj bodo x_1, x_2, \dots, x_n in y_1, y_2, \dots, y_n dana števila. Definirajte funkcijo $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ s predpisom

$$f(a, b) = \sum_{i=1}^n (y_i - a - bx_i)^2.$$

Privzemite, da velja

$$\left(\sum_{i=1}^n x_i \right)^2 < n \sum_{i=1}^n x_i^2.$$

a. (10) Poiščite stacionarne točke funkcije $f(a, b)$ in jih klasificirajte.

Rešitev: Izračunamo parcialna odvoda po a in po b in ju izenačimo z 0. Dobimo

$$\frac{\partial f}{\partial a}(a, b) = - \sum_{i=1}^n 2(y_i - a - bx_i) = 0$$

in

$$\frac{\partial f}{\partial b}(a, b) = - \sum_{i=1}^n 2(y_i - a - bx_i)x_i = 0.$$

Prepišemo

$$\begin{aligned} na + b \sum_{i=1}^n x_i &= \sum_{i=1}^n y_i \\ a \sum_{i=1}^n x_i + b \sum_{i=1}^n x_i^2 &= \sum_{i=1}^n x_i y_i \end{aligned}$$

Označimo

$$\bar{x} = \sum_{i=1}^n x_i/n \quad \bar{y} = \sum_{i=1}^n y_i/n \quad s_{xy} = \sum_{i=1}^n x_i y_i/n \quad \text{in} \quad s_x^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2/n.$$

Rešimo enačbe in dobimo

$$b = \frac{s_{xy} - \bar{x}\bar{y}}{s_x^2 - \bar{x}^2} \quad \text{in} \quad a = \bar{y} - b\bar{x}.$$

Izračunamo še druge parcialne odvode po a in po b . Dobimo

$$\frac{\partial^2 f}{\partial a^2}(a, b) = 2n, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial b^2}(a, b) = 2ns_x^2 \quad \text{in} \quad \frac{\partial^2 f}{\partial a \partial b}(a, b) = 2n\bar{x}.$$

Determinanta Hessove matrike je

$$4n^2(s_x^2 - \bar{x}^2) = 4n \sum_{i=1}^n x_i^2 - 4 \left(\sum_{i=1}^n x_i \right)^2 > 0.$$

Matrika je pozitivno definitna, tako da je dana točka lokalni minimum.

Ocenjevanje:

- Parcialno odvajanje: 2 točki.

- Enačbi za a in b : 2 točki.
- Rešitev: 2 točki.
- Drugi parcialni odvodi: 2 točki.
- Hessejeva matrika in sklep: 2 točki.

b. (10) Poiščite možne ekstreme funkcije $f(a, b)$ pri pogoju $a + b = 1$.

Rešitev: Po Lagrangu sestavimo novo funkcijo

$$F(a, b) = f(a, b) - \lambda(a + b).$$

Parcialna odvoda po obeh spremenljivkah izenačimo z 0 in dobimo enačbe

$$\begin{aligned} na &+ b \sum_{i=1}^n x_i &= \sum_{i=1}^n y_i + \lambda \\ a \sum_{i=1}^n x_i &+ b \sum_{i=1}^n x_i^2 &= \sum_{i=1}^n x_i y_i + \lambda \end{aligned}$$

Podobno kot v točki a. dobimo

$$b = \frac{(s_{xy} + \lambda/n) - \bar{x}(\bar{y} + \lambda/n)}{s_x^2 - \bar{x}^2} \quad \text{in} \quad a = (\bar{y} + \lambda/n) - b\bar{x}.$$

Izbrati moramo tak λ , da bo veljalo $a + b = 1$. Označimo $\mu = \lambda/n$ in $s_x^2 - \bar{x}^2 = d$. Drugi enačbi na levi in desni prištejemo b in dobimo

$$a + b = \frac{d\bar{y} - s_{xy} + \bar{x}\bar{y} + \mu(d - 1 - \bar{x})}{d}.$$

Sledi

$$\mu = \frac{d(1 - \bar{y}) - s_{xy} - \bar{x}\bar{y}}{1 - d - \bar{x}}.$$

Z vstavljanjem v formuli za a in b dobimo zeleno rešitev.

Ocenjevanje:

- Lagrangova funkcija: 2 točki.
- Parcialno odvajanje: 2 točki.
- Enačbi za a , b in λ : 2 točki.
- Uporaba stranskega pogoja: 2 točki.
- Končni rezultat: 2 točki.

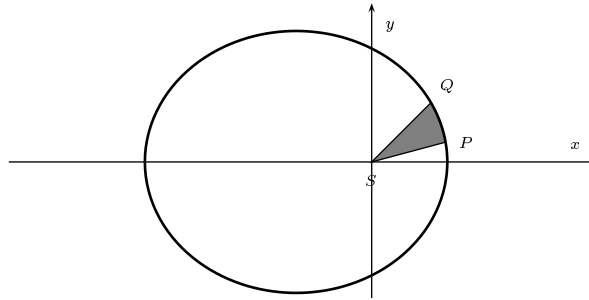
2. (20) Po 1. Keplerjevem zakonu so orbite planetov elipse z goriščem v soncu. Če si izberemo koordinatni sistem tako, da je sonce v izhodišču, lahko orbito opišemo v polarnih koordinatah z

$$r = \frac{p}{1 + \epsilon \cos \phi},$$

pri čemer je $p > 0$ parameter elipse, $\epsilon^2 \in (0, 1)$ pa njena ekscentričnost. Po 3. Keplerjevem zakonu je čas potovanja planeta od točke P do točke Q na sliki 1 enak

$$T_{PQ} = \frac{2A_{PQ}}{\sqrt{kpM}},$$

kjer je k gravitacijska konstanta in M masa sonca, A_{PQ} pa je ploščina osenčenega lika na sliki 1.



Sl. 1 Orbita planeta okrog sonca S .

- a. (10) Izračunajte čas potovanja planeta od točke P do točke Q , če daljica \overline{SP} z x -osjo oklepa kot ϕ_1 , daljica \overline{SQ} pa kot ϕ_2 , kjer je $0 < \phi_1 < \phi_2 < \pi/2$. Kot znano privzemite, da je

$$\int \frac{dt}{(a^2 + t^2)^2} = \frac{t}{2a^2(a^2 + t^2)} + \frac{\operatorname{arctg}(\frac{t}{a})}{2a^3}.$$

Rešitev: Računamo s uporabo polarnih koordinat.

$$\begin{aligned} A_{PQ} &= \int_{\phi_1}^{\phi_2} d\phi \int_0^{p/(1+\epsilon \cos \phi)} r dr \\ &= \frac{1}{2} \int_{\phi_1}^{\phi_2} \frac{p^2 d\phi}{(1 + \epsilon \cos \phi)^2} \\ &= \frac{p^2}{2} \int_{\phi_1}^{\phi_2} \frac{d\phi}{\cos^2 \phi (\frac{1}{\cos^2 \phi} + \epsilon)^2} \\ &= \frac{p^2}{2} \int_{\phi_1}^{\phi_2} \frac{d\phi}{\cos^2 \phi (1 + \operatorname{tg}^2 \phi + \epsilon)^2} \\ &= \frac{p^2}{2} \int_{\operatorname{tg} \phi_1}^{\operatorname{tg} \phi_2} \frac{dt}{(1 + t^2 + \epsilon)^2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{p^2}{2} \left(\frac{t}{2(1+\epsilon)((1+\epsilon)+t^2)} + \frac{\operatorname{arctg}\left(\frac{t}{\sqrt{1+\epsilon}}\right)}{2(1+\epsilon)^{3/2}} \right) \Big|_{t=\operatorname{tg}\phi_1}^{t=\operatorname{tg}\phi_2} \\
 &= \frac{p^2}{2} \left(\frac{\operatorname{tg}\phi_2}{2(1+\epsilon)((1+\epsilon)+\operatorname{tg}^2\phi_2)} + \frac{\operatorname{arctg}\left(\frac{\operatorname{tg}\phi_2}{\sqrt{1+\epsilon}}\right)}{2(1+\epsilon)^{3/2}} - \right. \\
 &\quad \left. - \frac{\operatorname{tg}\phi_1}{2(1+\epsilon)((1+\epsilon)+\operatorname{tg}^2\phi_1)} + \frac{\operatorname{arctg}\left(\frac{\operatorname{tg}\phi_1}{\sqrt{1+\epsilon}}\right)}{2(1+\epsilon)^{3/2}} \right).
 \end{aligned}$$

Potrebni čas T_{PQ} dobimo z vstavljanjem v formulo dano v besedilu naloge.

Ocenjevanje:

- Ideja za računanje ploščine: 2 točki.
- Polarne koordinate: 2 točki.
- Fubini: 2 točki.
- Notranji integral: 2 točki.
- Končni rezultat: 2 točki.

b. (10) Izračunajte čas, ki ga potrebuje planet, da enkrat obkroži sonce.

Rešitev: Izračunati moramo ploščino elipse. Računamo

$$\begin{aligned}
 A &= \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{p/(1+\epsilon\cos\phi)} r dr \\
 &= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \frac{p^2 d\phi}{(1+\epsilon\cos\phi)^2} \\
 &= \frac{p^2}{2} \int_0^{2\pi} \frac{d\phi}{\cos^2\phi(1+\operatorname{tg}^2\phi+\epsilon)^2}.
 \end{aligned}$$

Pri tem zadnjem integralu moramo biti previdni in računanje razdeliti na korake po intervalih $[0, \pi/2]$, $[\pi/2, 3\pi/2]$ in $[3\pi/2, 2\pi]$. Dobimo po vrsti

$$\begin{aligned}
 &\frac{1}{2} \int_0^{\pi/2} \frac{d\phi}{\cos^2\phi(1+\operatorname{tg}^2\phi+\epsilon)^2} = \\
 &= \frac{1}{2} \left(\frac{t}{2(1+\epsilon)((1+\epsilon)+t^2)} + \frac{\operatorname{arctg}\left(\frac{t}{\sqrt{1+\epsilon}}\right)}{2(1+\epsilon)^{3/2}} \right) \Big|_{t=0}^{t=\infty} \\
 &= \frac{\pi}{8(1+\epsilon)^{3/2}}
 \end{aligned}$$

in

$$\begin{aligned}
 &\frac{1}{2} \int_{\pi/2}^{3\pi/2} \frac{d\phi}{\cos^2\phi(1+\operatorname{tg}^2\phi+\epsilon)^2} = \\
 &= \frac{1}{2} \left(\frac{t}{2(1+\epsilon)((1+\epsilon)+t^2)} + \frac{\operatorname{arctg}\left(\frac{t}{\sqrt{1+\epsilon}}\right)}{2(1+\epsilon)^{3/2}} \right) \Big|_{t=-\infty}^{t=\infty} \\
 &= \frac{\pi}{4(1+\epsilon)^{3/2}}.
 \end{aligned}$$

Integral po intervalu $[3\pi/2, 2\pi]$ je enak prvemu integralu. Ploščina elipse je

$$A = \frac{\pi p^2}{2(1 + \epsilon)^{3/2}}.$$

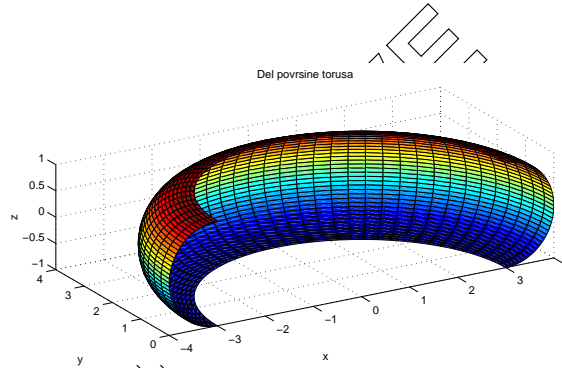
Ocenjevanje:

- Ideja za računanje ploščine: 2 točki.
- Polarne koordinate: 2 točki.
- Fubini: 2 točki.
- Notranji integral: 2 točki.
- Končni rezultat: 2 točki.

3. (20) Površino torusa s polmeroma a in b lahko predstavimo parametrično s

$$\Phi(u, v) = ((a + b \cos v) \cos u, (a + b \cos v) \sin u, b \sin v)$$

za $(u, v) \in [0, 2\pi] \times [-\pi, \pi]$. Na sliki 2 je del površine torusa za $(u, v) \in [0, \pi] \times [-\pi/2, \pi/2]$. Označimo ta del ploskve z \mathcal{S} . Za normalo si izberite vektor, ki kaže iz torusa.



Sl. 2 Del površine torusa.

a. (10) Naj bo

$$\mathbf{F} = \frac{(y, -x, 0)}{\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

S pomočjo Stokesovega izreka izračunajte

$$\int_{\partial \mathcal{S}} \mathbf{F} \, d\mathbf{r}.$$

Rešitev: Po Stokesovem izreku je krivuljni integral enak pretoku rotorja vektorskega polja skozi ploskev \mathcal{S} . Brž ugotovimo, da je

$$\mathbf{rot}(\mathbf{F}) = -\frac{(0, 0, 1)}{\sqrt{x^2 + y^2}}.$$

Po formuli za pretok vektorskega polja dobimo, da je

$$\int_{\mathcal{S}} \mathbf{rot}(\mathbf{F}) \, d\mathbf{S} = \int_G \mathbf{rot}(\mathbf{F}) \cdot (\Phi_u \times \Phi_v) \, du \, dv.$$

Ker je le zadnja komponenta $\mathbf{rot}(\mathbf{F})$ različna od 0, potrebujemo le zadnjo komponento vektorskega produkta $\Phi_u \times \Phi_v$, ki je

$$b(a + b \cos v) \sin v.$$

Sledi

$$\begin{aligned} \int_{\mathcal{S}} \mathbf{rot}(\mathbf{F}) \, d\mathbf{S} &= - \int_G b \sin v \, du \, dv \\ &= 0. \end{aligned}$$

Krivuljni integral je enak 0.

Ocenjevanje:

- Citiranje Stokesovega izreka: 2 točki.
- Izračun rotorja: 2 točki.
- Formula za pretok: 2 točki.
- Pravilno vstavljanje: 2 točki.
- Sklep: 2 točki.

- b. (10) Na polkrožna loka vzporedna ravnini xy , ki omejujeta del ploskve na sliki 2, napnemo ploskev, ki bo kot del plašča cilindra, ki ga omejujeta krožnici in daljici, ki povezujeta končne točke krožnic v smeri osi z . Izračunajte pretok polja \mathbf{F} iz a. skozi to novo ploskev.

Rešitev: Možnih rešitev je več. Opazimo lahko, recimo, da je \mathbf{F} ves čas tangenten na ploskev in je zato integral enak 0.

Ocenjevanje:

- Po presoji: 10 točk.

4. (20) Gibanje planeta okrog sonca si lahko mislimo kot gibanje v xy -ravnini, kjer je sonce v izhodišču. To gibanje lahko opišemo s funkcijo $r(\phi)$, kjer je ϕ kot med osjo x in daljico, ki povezuje planet in izhodišče, r pa razdalja planeta od izhodišča. Funkcija $y(\phi) = 1/r(\phi)$ zadošča diferencialni enačbi

$$y' = \sqrt{\frac{\epsilon^2}{p^2} - \left(y - \frac{1}{p}\right)^2},$$

kjer sta ϵ in p konstanti, odvisni od mas planetov in gravitacijske konstante.

a. (10) Poiščite splošno rešitev zgornje diferencialne enačbe.

Rešitev: Diferencialno enačbo prepisemo v

$$\frac{y'}{\sqrt{\frac{\epsilon^2}{p^2} - \left(y - \frac{1}{p}\right)^2}} = 1.$$

Poiskati moramo nedoločen integral zgornjega izraza. Označimo $\epsilon^2/p^2 = a^2$. Uporabili bomo tudi novo spremenljivko $av = y - 1/p$. Računamo

$$\begin{aligned} \int \frac{dy}{\sqrt{\frac{\epsilon^2}{p^2} - \left(y - \frac{1}{p}\right)^2}} &= \int \frac{dv}{\sqrt{1 - v^2}} \\ &= \arcsin(v) \\ &= \arcsin\left(\frac{1}{a}\left(y - \frac{1}{p}\right)\right) \end{aligned}$$

Splošna rešitev enačbe je torej

$$\arcsin\left(\frac{1}{a}\left(y - \frac{1}{p}\right)\right) = \phi + c$$

ali

$$\frac{1}{a}\left(y - \frac{1}{p}\right) = \sin(\phi + c)$$

ali

$$y(\phi) = \frac{1}{p} + a \sin(\phi + c).$$

Ocenjevanje:

- Opažanje, da gre za enačbo z ločljivima spremenljivkama: 2 točki.
- Prepisovanje v obliko primerno za integriranje: 2 točki.
- Integriranje: 2 točki.
- Upoštevanje integracijske konstante: 2 točki.
- Rezultat: 2 točki.

b. (10) Rešite zgornjo enačbo pri začetnem pogoju $y(0) = 1/p + \epsilon/p$.

Rešitev: V splošni rešitvi iz a. moramo določiti konstanto c . Veljati mora

$$\frac{1}{p} + a = \frac{1}{p} + a \sin(c).$$

Sledi, da mora biti

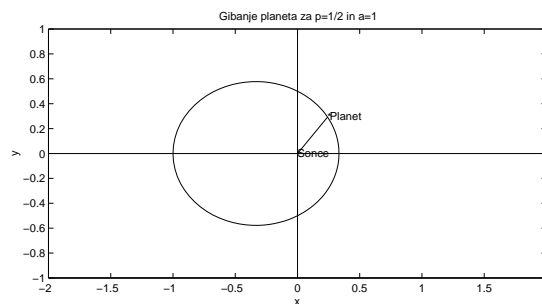
$$\sin(c) = 1$$

ali

$$c = \frac{\pi}{2}.$$

Rešitev enačbe je torej

$$y(\phi) = \frac{1}{p} + a \cos(\phi).$$



Sl. 1 Gibanje planeta kot rešitev diferencialne enačbe. Dobimo Keplerjev zakon.

Ocenjevanje:

- Prepis splošne rešitve: 2 točki.
- Vstavljanje začetnega pogoja: 2 točki.
- Enačba za c : 2 točki.
- Konstanta c : 2 točki.
- Rešitev: 2 točki.

5. (20) Na intervalu $[1, \infty)$ iščemo rešitev nehomogene linearne diferencialne enačbe s konstantnimi koeficienti

$$y'' + 2y' + y = \frac{e^{-x}}{x}.$$

a. (10) Poiščite partikularno rešitev enačbe na $[1, \infty)$.

Namig: Poskusite z nastavkom $y_p = Ae^{-x}x \log x$ za neko konstanto A .

Rešitev: Sledimo namigu. Računamo

$$y'_p = Ae^{-x}(\log x + 1 - x \log x)$$

in

$$y''_p = Ae^{-x} \left(\frac{1}{x} - 2 + (x-2) \log x \right).$$

Vstavimo v enačbo in dobimo

$$Ae^{-x} \left(\frac{1}{x} - 2 + (x-2) \log x + 2(\log x + 1 - x \log x) + x \log x \right) = \frac{Ae^{-x}}{x}.$$

Izbira $A = 1$ nam da partikularno rešitev.

Ocenjevanje:

- Kaj z nastavkom: 2 točki.
- Prvi odvod: 2 točki.
- Drugi odvod: 2 točki.
- Poenostavljanje: 2 točki.
- A : 2 točki.

b. (10) Poiščite rešitev diferencialne enačbe, ki ustreza začetnima pogojevma $y(1) = 0$ in $y'(1) = 1$.

Rešitev: Splošna rešitev enačbe bo

$$y = x \log x e^{-x} + c_1 e^{-x} + c_2 x e^{-x},$$

kjer sta c_1 in c_2 konstanti, ki ju določimo iz začetnih pogojev. Dobimo $y(1) = c_1 + c_2 = 0$. Z odvajanjem dobimo

$$y'(x) = \log x e^{-x} + e^{-x} - x \log x e^{-x} - c_1 e^{-x} + c_2 (e^{-x} - x e^{-x}).$$

Sledi

$$y'(1) = e^{-1} - c_1 e^{-1} = 1,$$

torej

$$c_1 = 1 - e \quad \text{in} \quad c_2 = e - 1.$$

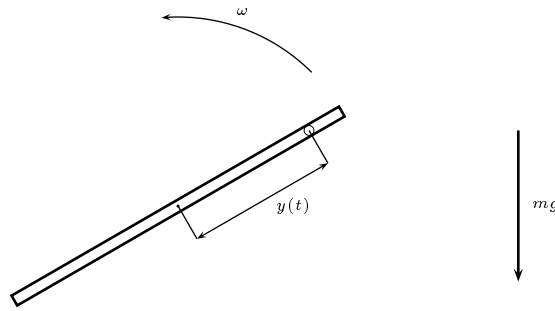
Iskana rešitev je

$$y = x \log x e^{-x} + (e - 1) x e^{-x}.$$

Ocenjevanje:

- Splošna rešitev: 2 točki.
- Vstavljanje v y : 2 točki.
- Odvajanje: 2 točki.
- c_2 : 2 točki.
- Končna rešitev: 2 točki.

6. (20) Gladka cev se vrti s konstantno kotno hitrostjo ω okrog osi pravokotne na cev pritrjene v sredini kot na sliki 3.



Slika 3 Gibanje kroglice v vrteči se cevi.

Kroglica se lahko prosto giblje po celi cevi. Gibanje kroglice pod vplivom težnosti in vrtenja cevi opisuje diferencialna enačba

$$m\ddot{y} - m\omega^2 y = -mg \sin(\omega t),$$

kjer je m masa kroglice, y razdalja kroglice od osi in g gravitacijska konstanta.

a. (10) Poiščite splošno rešitev diferencialne enačbe.

Rešitev: Najprej poiščemo rešitvi homogene enačbe. Karakteristični polinom je oblike $P(\lambda) = m\lambda^2 - m\omega^2$ z ničloma $\lambda_1 = \omega$ in $\lambda_2 = -\omega$. Rešitvi homogene enačbe sta torej

$$y_1(t) = e^{\omega t} \quad \text{in} \quad y_2(t) = e^{-\omega t}.$$

Partikularno rešitev iščemo z nastavkom $y_p(t) = Ae^{i\omega t}$. Vstavimo v enačbo, pokrajšamo $me^{i\omega t}$ in dobimo

$$-A\omega^2 - A\omega^2 = -g.$$

Izračunamo $A = \frac{g}{2\omega^2}$, torej je

$$y_p(t) = \frac{g}{2\omega^2} \sin(\omega t).$$

Splošna rešitev je

$$y(t) = \frac{g}{2\omega^2} \sin(\omega t) + c_1 e^{\omega t} + c_2 e^{-\omega t}.$$

Ocenjevanje:

- Karakteristični polinom: 2 točki.
- Linearno neodvisni rešitvi: 2 točki.
- Nastavek za nehomogeno enačbo: 2 točki.

- Partikularna rešitev: 2 točki.
- Splošna rešitev: 2 točki.

b. (10) Recimo, da je cev dolga $2l$ in je $l > \frac{g}{2\omega^2}$. Kroglica se začne gibati z začetnima pogojema $y(0) = 0$ in $\dot{y}(0) = \frac{g}{2\omega}$. Ali bo kroglica "odletela" iz cevi?

Rešitev: V a. smo poiskali splošno rešitev diferencialne enačbe. Zdaj moramo poiskati konstanti c_1 in c_2 , tako da bo zadoščeno danima začetnima pogojema. Dobimo enačbi

$$c_1 + c_2 = 0 \quad \text{in} \quad c_1 - c_2 = 0$$

z rešitvama $c_1 = c_2 = 0$. Gibanje torej opisuje funkcija

$$y(t) = \frac{g}{2\omega^2} \sin(\omega t).$$

Največjo možno razdaljo od osi kroglica doseže pri $t = \pi/2\omega$ in ta razdalja je $\frac{g}{2\omega^2}$. Ker je cev daljša od te maksimalne razdalje, kroglica ne bo odletela.

Ocenjevanje:

- Ideja, kako uporabiti začetna pogoja: 2 točki.
- Enačbi za konstanti: 2 točki.
- Konstanti: 2 točki.
- Maksimalni odklon: 2 točki.
- Sklep: 2 točki.