

Pregled predavanj

1. Naključni procesi (Pog. 7)
2. Vzorčenje procesov (Pog. 14)
3. Linearne transformacije procesi (Pog. 8)
4. Kaotični procesi

Poglavje 7

Naključni procesi

7.0 Osnovne definicije in primeri

Pri obravnavi lastnosti naključnih spremenljivk:

$$\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_n)$$

način izvedbe n poskusov (bodisi hkratno ali v časovnem zaporedju) nima vpliva na izid opisa verjetnostnih lastnosti.

Naključni proces je pojav oziroma poskus, ki je opredeljen z $n \rightarrow \infty$ izidi **zaporednih meritev** naključne spremenljivke X .

$$\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_n) = \{X_n, n = 1, 2, \dots\}$$

Diskretni naključni proces:

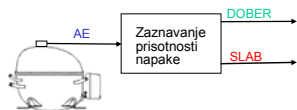
V primerih, ko pojav opišemo z diskretno izmerjenimi komponentami X_n , ki jih označimo z naravnimi števili $n=1, 2, \dots$ in predstavimo z zaporedjem:

$$\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots) = \{X_n, n = 1, 2, \dots\}$$

kjer je X_n bodisi zvezna ali diskretna naključna spremenljivka, \mathbf{X} imenujemo naključni **diskretni proces po parametru**.

Benoullijev proces:

(Proces zaznavanja prisotnosti napake kompresorjev)

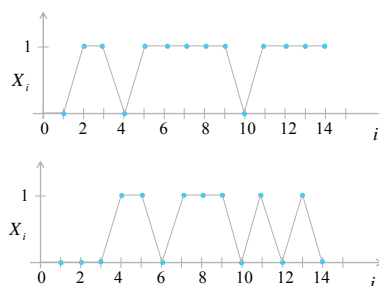


$$\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_i, \dots) = \{X_i, i = 1, 2, \dots\}$$

Kjer je X_i Bernoullijeva spremenljivka z zalogo vrednosti:

$$X_i = \begin{cases} 0, & \text{dober} \\ 1, & \text{slab} \end{cases}$$

Primeri grafov **vzorčih** n dimensionalnih **zaporedij** Bernoullijevega procesa:



Še dva primera Bernoullijevega procesa:

Odlet kapljice pri laserskem tvorjenju kapljic:

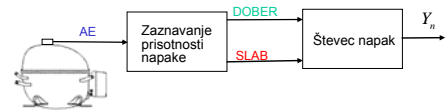


Prisotnost izbrizgov pri laserskem tvorjenju kapljic:



Binomski proces:

(Proces znavanja števila napak kompresorjev)



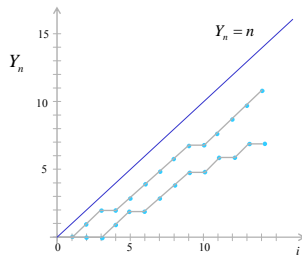
$$Y_n = \sum_{i=1}^n X_i$$

Kjer je X_i Bernoullijeva spremenljivka:

$$X_i = \begin{cases} 0, & \text{dober} \\ 1, & \text{slab} \end{cases}$$

Zaloga vrednosti $Y_n = (0, 1, \dots, n)$

Primeri grafov vzorčnih n dimensionalnih zaporedij Bernoullijev-ega procesa:



Zvezni naključni proces

V primerih, ko pri opisu pojava oziroma zaporedja meritev nastopa indeks $t \in \mathfrak{R}$ z zalogo vrednosti z zveznega intervala $T = [t_1, t_2]$:

$$\mathbf{X}(t) = (X_{t_1}, X_{t_2}, \dots) = \{ X_{t_n}, t_n \in [t_1, t_n] \in \mathfrak{R} \}$$

kjer je X_n bodisi zvezna ali diskretna naključna spremenljivka $\mathbf{X}(t)$ imenujemo naključni zvezni proces po parametru.

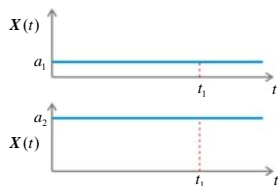
Primeri zveznih naključnih procesov:

Proces z naključno konstantno amplitudo ali naključnimi konstantnimi funkcijami je podan z:

$$X(t) = A$$

kjer je A naključna spremenljivka.

Primeri vzorčnih funkcij procesa z naključno konstantno amplitudo $X_i(t) = a_i$:

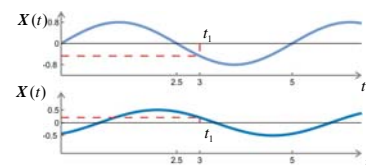


Sinusni naključni proces je poda z:

$$X(t) = A \sin(\Omega t + \Phi)$$

kjer je so A , Ω in Φ naključne spremenljivke.

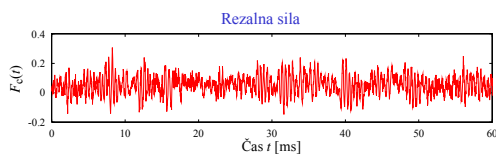
Primeri vzorčnih funkcij $X_i(t) = a_i \sin(\omega_i t + \varphi_i)$ sinusnega naključnega procesa:



Še nekateri primeri zveznega naključnega procesa:

- Merjenje premera d zveznega procesa izdelava žice
- Signali rezalnih sil F , pomikov, pospeškov

Primer izmerjene vzorčne funkcije signala rezalne sile:



7.1 Opis naključnih lastnosti procesov

Diskretni naključni proces predstavimo kot vektorsko naključno spremenljivko X s števno neskončno mnogo komponentami:

$$X = (X_1, X_2, \dots, X_i, \dots) = \{X_i, i = 1, 2, \dots\}$$

Kjer je X_i naključna spremenljivka z zalogo vrednosti v vzorčnem prostoru S_{X_i} .

Naključni vektor X ima zalogo vrednosti podano v števno neskončno dimenzionalnem vzorčnem prostoru:

$$S_X = S_{X_1} \times S_{X_2} \dots$$

Posamezni izid diskretnega naključnega procesa lahko predstavimo z vektorjem x_s oziroma z vzorčnim zaporedjem, ki ima števno neskončno mnogo komponent:

$$x_s = (x_1, x_2, \dots)$$

x_s predstavlja točko vzorčnega prostora:

$$S_X = S_{X_1} \times S_{X_2} \dots$$

Analogno lahko zvezni naključni proces:

$$X(t) = (X(t); t \in T)$$

predstavimo kot vektorsko naključno spremenljivko $X(t)$ z neskončno mnogo komponentami X_{t_i}

$$X(t) = (X_{t_1}, X_{t_2}, \dots, X_{t_i}, \dots)$$

kjer ima t_i zalog vrednosti v intervalu $T \in \mathfrak{R}$. Naključna spremenljivka X_{t_i} pa ima zalogo vrednosti v vzorčnem prostoru $S_{X_{t_i}}$.

Naključni vektor $X(t)$ ima zalogo vrednosti podano v neskončno dimenzionalnem vzorčnem

$$S_X = S_{X_{t_1}} \times S_{X_{t_2}} \dots$$

Posamezni izid naključnega procesa lahko predstavimo z vzorčno funkcijo naključnega procesa:

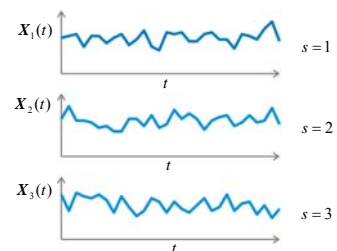
$$x_s(t) = (x_{t_1}, x_{t_2}, \dots),$$

ki predstavlja točko vzorčnega prostora:

$$S_X = S_{X_{t_1}} \times S_{X_{t_2}} \dots$$

Vzorčno zaporedje ali funkcija naključnega procesa sta odvisni od dogodka s .

Nabor vzorčnih zaporedij ali vzorčnih funkcij imenujemo skupina ali ensemble.



Naključni proces v splošnem predstavimo z naključno spremenljivko \mathbf{X} , ki je odvisna od indeksa i ali zveznega parametra t in naključnega dogodka s :

$$X(i, s) \quad X(t, s)$$

⇒ Naključni proces lahko obravamo bodisi:

- po vzorčnem zaporedju ali funkciji v odvisnosti od dogodka $\{s_i : i=1,2,\dots\}$:

$$X = X_s(i) \quad X = X_s(t)$$

- po ensemblu v odvisnosti od izbranega indeksa i oziroma t_i :

$$X = X_i(s) \quad X = X_t(s)$$

Naključne lastnosti diskretnega procesa \mathbf{X}

$$\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots)$$

opišemo če podamo funkcijo porazdelitev povezane verjetnosti $F_{\mathbf{X}}$:

$$F_{\mathbf{X}} = F_{X_1, X_2, \dots} = P(X_1 < x_1, X_2 < x_2, \dots)$$

po vzorčnem prostoru $S_{\mathbf{X}}$

$$S_{\mathbf{X}} = S_{X_1} \times S_{X_2} \dots$$

Analogno velja za zvezni proces:

Zvezni proces $\mathbf{X}(t)$ najprej diskretiziramo in mu priredimo števno neskončno vrednosti pri časih:

$$\{t_i : i=1,2,\dots\}$$

$$\mathbf{X}(t) = (X_{t_1}, X_{t_2}, \dots, X_{t_i})$$

In za izbrane čase podamo funkcijo porazdelitev povezane verjetnosti $F_{\mathbf{X}}$:

$$F_{X_1, X_2, \dots} = P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2, \dots)$$

po vzorčnem prostoru $S_{\mathbf{X}}$:

$$S_{\mathbf{X}} = S_{X_{t_1}} \times S_{X_{t_2}} \dots S_{X_{t_n}}$$

Iz funkcije porazdelitev povezane verjetnosti $F_{\mathbf{X}}$:

$$F_{X_1, X_2} = P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2, \dots)$$

po prostoru

$$S_{\mathbf{X}} = S_{X_{t_1}} \times S_{X_{t_2}} \dots$$

lahko določimo vse porazdelitve povezane verjetnosti za končno mnogo komponent:

$$\begin{aligned} F_{X_1}(x_1) &= P(X_1 \leq x_1) = P(X_1 \leq x_1, X_2 < \infty, \dots) \\ &= F_{X_1, X_2} \dots(x_1, \infty, \dots) \end{aligned}$$

7.2 Primeri opisa naključnih procesov

7.2.1 Bernoullijev proces ($n=2$) :

$$\mathbf{X} = (X_1, X_2)$$

Spremenljivki X_1 in X_2 sta Bernoullijevi spremenljivki z zalogo vrednosti:

$$S_{X_1} = S_{X_2} = (0,1)$$

in s porazdelitvijo verjetnosti:

$$P(X_i = 1) = p \quad \text{in} \quad P(X_i = 0) = (1 - p) = q$$

Zaloga vrednosti procesa \mathbf{X} v 2 dimenzionalnem vektorskem vzorčnem prostoru je podana :

$$S_{\mathbf{X}} = S_{X_1} \times S_{X_2} = \{(0,0), (0,1), (1,0), (1,1)\}$$

z $2^{(n=2)}$ vzorčnimi točkami (x_1, x_2) .

Naključne lastnosti procesa popišemo s porazdelitvijo povezane verjetnosti po prostoru $S_{\mathbf{X}}$:

$$\begin{aligned} P(X_1 = 0, X_2 = 0) &= q \cdot q = q^2 \\ P(X_1 = 0, X_2 = 1) &= q \cdot p \\ P(X_1 = 1, X_2 = 0) &= p \cdot q \\ P(X_1 = 1, X_2 = 1) &= p \cdot p = p^2 \end{aligned}$$

Posplošeno lahko zapišemo, da je zaloga vrednosti n dimenzionalnega zaporedja Bernoullijevaga procesa

$$\mathbf{X} = (X_1, X_2, \dots, X_n)$$

podana s kartezičnim produktom:

$$S_X = S_{X_1} \times S_{X_2} \cdots S_{X_n}$$

Porazdelitev povezane verjetnosti po S_X je podana z množico 2^n povezanih verjetnosti:

$$\begin{aligned} P(X_1 = x_1, X_2 = x_2, \dots, X_n = x_n) \\ = P(X_1 = 0, X_2 = 0, \dots, X_n = 0) = p^n \\ \dots \vdots \dots \\ = P(X_1 = 1, X_2 = 1, \dots, X_n = 1) = p^n \end{aligned}$$

7.2.2 Binomski proces je opisan z:

$$Y_n = \sum_{i=1}^n X_i$$

Kjer je X_i Bernoullijeva statistično neodvisna spremenljivka:

$$X_i = \begin{cases} 0, & \text{dober} \\ 1, & \text{slab} \end{cases}$$

Porazdelitev verjetnosti binomske naključne spremenljivke je podana z:

$$P(Y_n = k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$$

ki je odvisna od vrednosti zaporednega indeksa n .

Poleg tega velja, da Y_n niso neodvisne spremenljivke oziroma:

$$P(Y_n = k, Y_{n+1} = j) \neq P(Y_n = k)P(Y_{n+1} = j)$$

⇒ Določitev povezanih verjetnosti je zahtevno.

7.2.3 Normalni proces :

$$\{\mathbf{X}(t) : t \in T\}$$

z normalno porazdelitvijo za vsak $n \in \mathcal{N}$:

$$\mathbf{X}(t) = \{X(t_1), X(t_2), \dots, X(t_n)\}$$

Gostota povezane verjetnosti je podana z:

$$\begin{aligned} f_{X(t_1), X(t_2), \dots, X(t_n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} |K|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2|K|} \sum_i \sum_j A_{ij}(x_i - m_i)(x_j - m_j)\right) \end{aligned}$$

Gostota povezane verjetnosti je podana z:

$$\begin{aligned} f_{X(t_1), X(t_2), \dots, X(t_n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} |K|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2|K|} \sum_i \sum_j A_{ij}(x_i - m_i)(x_j - m_j)\right) \end{aligned}$$

kjer je:

$$m_i = E[X(t_i)],$$

K . . . kovariančna matrika z elementi:

$$K_{ij} = \text{Cov}[X(t_i), X(t_j)],$$

$|K|$. . . determinanta matrike K

A_{ij} . . . kofaktorji elementov matrike K

7.2.4 Proces s konstantnimi funkcijami:

Vzorčna funkcija procesa je konstantna z naključno amplitudo A in je podana z:

$$X(t, s) = A(s)$$

Naključne lastnosti procesa opišemo tako, da podamo :

$$F_A(a) = P(A \leq a)$$

7.2.5 Sinusni naključni proces:

Sinusni proces z naključno amplitudo A , frekvenco Ω in fazo Φ je podana z:

$$X(t, s) = A(s) \sin(\Omega t + \Phi(s))$$

Naključne lastnosti procesa opišemo tako, da podamo povezano verjetnost :

$$F_{A, \Omega, \Phi}(a, \omega, \phi) = P(A \leq a, \Omega \leq \omega, \Phi \leq \phi)$$

V predstavljenih primerih smo naključne lastnosti opisali:

- s porazdelitvijo povezane verjetnosti naključne spremenljivke
- porazdelitvijo povezane verjetnosti parametrov.

Kadar ne moremo določiti povezanih verjetnosti, uporabimo različna **statistična povprečja**.

7.3 Povprečje naključnega procesa

Dan je naključni proces:

$$X = X(t, s): t \in T, s \in S$$

s funkcijo porazdelitve povezane verjetnosti:

$$F_{X(t_1), X(t_2), \dots}(x_1, x_2, \dots) = P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2, \dots)$$

Naj bo opredeljena funkcija g :

$$g = g(X(t_1), X(t_2), \dots, X(t_n))$$

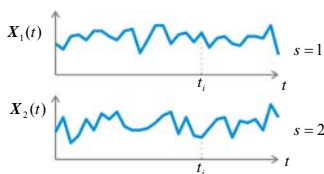
Statistično povprečje funkcije g po skupini vzorčnih funkcij je opredeljeno z:

$$E[g(X(t_1), \dots, X(t_n))] = \int g(x_1, \dots, x_n) dP(x_1, \dots, x_n).$$

kjer $dP(x_1, \dots, x_n)$ označuje verjetnost:

$$\begin{aligned} dP(x_1, \dots, x_n) &= (x_1 \leq X(t_1) < x_1 + dx_1, \dots) \\ &= f_{X(t_1), \dots, X(t_n)}(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n \end{aligned}$$

Statistično povprečje procesa $X(t)$ po skupini vzorčnih funkcij ob času t_i :



$$E[X(t_i)] = \int x f_{X(t_i)}(x) dx = \int x dP_{X(t_i)}(x).$$

$E[X(t_i)]$ je v splošnem odvisno od časa t_i

Primeri izračuna statističnih povprečje $X(t)$ ob času t_i :

a) Proces $\{X(t): t \in T\}$ s konstantnimi vzorčnimi funkcijami:

$$X(t, s) = A(s)$$

$$E[X(t)] = \int x f_{X(t)}(x) dx = \int x dP_{X(t)}(x)$$

$$= \int a dP(a) = \int a f(a) da = E[A]$$

$$E[X(t)^2] = E[A^2]$$

\Rightarrow Statistično povprečje je neodvisno od časa t .

b) Sinusni proces z naključno amplitudo A :

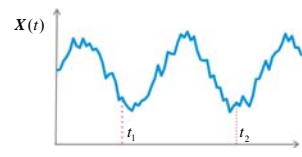
$$X(t, s) = A(s) \sin(\omega t)$$

$$E[X(t)] = E[A \sin(\omega \cdot t)] = E[A] \sin(\omega \cdot t)$$

$$E[X(t)^2] = E[A^2 \sin^2(\omega \cdot t)] = E[A^2] \sin^2(\omega \cdot t)$$

⇒ Statistično povprečje je odvisno od časa t .

Korelacija procesa $X(t)$ pri dveh različnih časih:



Opredeljena je s statističnim povprečjem:

$$R_{XX}(t_1, t_2) = E[X(t_1), X(t_2)] \\ = \iint x_1 x_2 f_{X(t_1)X(t_2)}(x_1, x_2) dx_1 dx_2 ,$$

ki ga imenujemo **avtokorelacijska funkcija procesa**.

Primeri avtokorelacijske funkcije procesa $X(t)$:

a) Proces s konstantno naključno amplitudo:

$$R_{XX}(t_1, t_2) = E[X(t_1)X(t_2)] = E[A^2]$$

b) Sinusni proces:

$$R_{XX}(t_1, t_2) = E[X(t_1), X(t_2)] \\ = E[A \sin(\omega \cdot t_1) A \sin(\omega \cdot t_2)] \\ = E[A^2] \sin(\omega \cdot t_1) \sin(\omega \cdot t_2)$$

Kovarianca spremenljivke $X(t)$ pri dveh različnih časih:

Opredeljena je s **kovariančno funkcijo**:

$$K_{XX}(t_1, t_2) = E[(X(t_1) - E[X(t_1)]) \cdot (X(t_2) - E[X(t_2)])] \\ = R_{XX}(t_1, t_2) - E[X(t_1)]E[X(t_2)]$$

Pri $t_1=t_2$:

$$K_{XX}(t_1, t_1) = E[(X(t_1) - E[X(t_1)]) \cdot (X(t_1) - E[X(t_1)])] = \sigma^2$$

$$R_{XX}(t_1, t_1) = E[X(t_1)X(t_1)] = E[X(t_1)^2] \approx \text{Moč signala}$$

Opažanja:

1. **Momenti** (povprečna vrednost, korelacijska in kovariančna funkcija) so v **splošnem odvisni** od časa t .
2. Obstajajo procesi, ko so **momenti neodvisni** od časa t .

Glede na časovno odvisnost momentov naključnih procesov ločimo **stacionarne** in **nestacionarne procese**.

7.4 Stacionarnost procesov

Definicija stacionarnosti procesa:

Proces $\{X(t) : t \in T\}$ je stacionaren, če so vse porazdelitve povezanih verjetnosti **invariantne na premik časa t** :

$$P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2, \dots) \\ = P(X(t_1 + t_0) \leq x_1, X(t_2 + t_0) \leq x_2, \dots)$$

Vpliv pogoja stacionarnosti na PFV prvega reda

PFV prvega reda:

$$P(X(t_1) \leq x_1) = P(X(t_1 + t_0) \leq x_1)$$

⇒ Vsi momenti (povprečna vrednost, drugi moment ...) stacionarnega procesa X pri izbrani vrednosti t so neodvisni od t , oziroma momenti so konstantni.

Vpliv pogoja stacionarnosti na PFV drugega reda:

$$\begin{aligned} P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2) \\ = P(X(t_1 + t_0) \leq x_1, X(t_2 + t_0) \leq x_2) \end{aligned}$$

Ker je t_0 poljuben izberemo $\Rightarrow t_0 = -t_1$:

$$\begin{aligned} P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2) \\ = P(X(0) \leq x_1, X(t_2 - t_1) \leq x_2) \end{aligned}$$

Časovno razliko $t_2 - t_1$ označimo s $t = t_2 - t_1$ in sledi:

$$\begin{aligned} P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2) \\ = P(X(0) \leq x_1, X(t) \leq x_2) \end{aligned}$$

⇒ PFV drugega reda je odvisna samo od časovne razlike t .

⇒ Korelacijska funkcija $R_{XX}(t_1, t_2)$:

$$R_{XX}(t_1, t_2) = R_{XX}(0, t_2 - t_1) = R_{XX}(0, t) = R_{XX}(t)$$

Lastnosti korelacijske funkcije stacionarnega procesa:

a) sodost:

$$R_{XX}(t) = R_{XX}(-t)$$

$$R_{XX}(t_1, t_2) = E[X(t_1) X(t_2)] = E[X(t_1 + t_0) X(t_2 + t_0)]$$

Ker je t_0 poljuben lahko prvič izberemo $t_0 = -t_1$ drugič pa $t_0 = -t_2$ iz tega sledi:

$$R_{XX}(t_1, t_2) = E[X(0) X(t_2 - t_1)] = E[X(t_1 - t_2) X(0)]$$

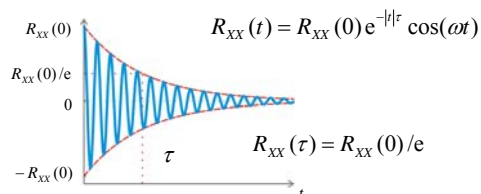
oziroma:

$$R_{XX}(t) = R_{XX}(-t)$$

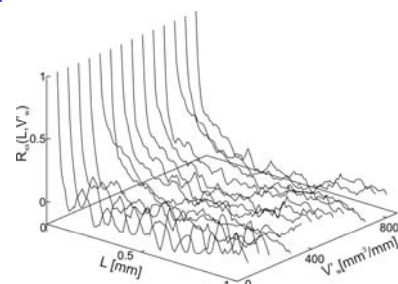
b) Dve vrednosti vzorčne funkcije procesa se najmanj razlikujeta ko gre časovna razlika $t \rightarrow 0$

$$R_{XX}(0) \geq R_{XX}(t)$$

c) Uporabnost: Korelacijski čas τ , Klasifikacija procesov



Primeri avtokorelacijskih funkcij $R_{XX}(L)$ profilov brušene površine v odvisnosti od specifičnega volumna odnešenega materiala



Stacionarnost procesa v širšem in ožjem pomenu :

a) v širšem (blagem) pomenu:

$$\begin{aligned} E[X(t_1)] &= E[X(t_1 + t_0)] = \text{cons.} \\ R_{XX}(t_1, t_2) &= R_{XX}(0, t_2 - t_1) \\ K_{XX}(t_1, t_2) &= K_{XX}(0, t_2 - t_1) \end{aligned}$$

b) v ožjem (strožjem) pomenu:

$$\begin{aligned} P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2, \dots) \\ = P(X(t_1 + t_0) \leq x_1, X(t_2 + t_0) \leq x_2, \dots) \end{aligned}$$

7.4.1 Ergodičnost procesov

V zvezi s stacionarnostjo opredelimo še pojem **ergodičnih procesov** :

Za poljubno merljivo funkcijo $g(X(t_1), \dots, X(t_n))$, opredelimo povprečje po parametru t :

$$\begin{aligned} \bar{g}(X(t_1), \dots, X(t_n)) \\ = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} g(X(t_1 + t'), \dots, X(t_n + t')) dt' \end{aligned}$$

Za ergodični proces velja :

$$P(\bar{g} = E[g]) = 1$$

Povprečenje vzorčne funkcije po času

↔ povprečenje po ensemblu

$$E[g(X(t_1), \dots, X(t_n))] = \bar{g}(X(t_1), \dots, X(t_n))$$

Velja relacija:

$\{X(t): t \in T\}$ ergodičen $\Rightarrow \{X(t): t \in T\}$ stacionaren

7.5 Vektorski naključni procesi

Definicija:

Naključni pojav, za katerega opis potrebujemo spremljati več različnih naključnih spremenljivk $\{X(t), Y(t) \dots\}$, opišemo z vektorskim naključnim procesom:

$$\mathbf{Z}(t) = \{(X(t), Y(t), \dots), t \in T\}$$

Primer:

Opis vremena: (Temperatura, vlažnost, tlak, hitrost vetra)

Naključne lastnosti vektorskega procesa opišemo s porazdelitvami:

$$\begin{aligned} P(X(t_1) \leq x_1), \quad P(Y(t_1) \leq y_1) \\ P(X(t_1) \leq x_1, X(t_2) \leq x_2), \quad P(Y(t_1) \leq y_1, Y(t_2) \leq y_2) \\ \dots \end{aligned}$$

V ta namen je za izčrpen opis potrebno poznati porazdelitev povezane verjetnosti:

$$P(X(t_1) \leq x_1, \dots, X(t_n) \leq x_n, Y(t_1) \leq y_1, \dots, Y(t_n) \leq y_n)$$

Pri opisu naključnih lastnosti se najpogosteje zadovoljimo z določljivjo raznih statističnih momentov.

Križna korelacijska funkcija je opredeljena z:

$$\begin{aligned} R_{XY}(t_1, t_2) &= E[X(t_1)Y(t_2)] = \iint xy f_{XY}(x, y; t_1, t_2) dx dy \\ &= \iint xy dP_{XY}(x, y; t_1, t_2) \end{aligned}$$

in podaja statistično povprečje produkta komponent X in Y pri različnih časih t .

Iz definicije:

$$R_{XY}(t_1, t_2) = E[X(t_1)Y(t_2)]$$

sledi lastnost:

$$R_{XY}(t_1, t_2) = R_{YX}(t_2, t_1)$$

Za stacionarne procesa pa podobno kot pri avtokorelacijski funkciji pokažemo odvisnost od razlike časov:

$$R_{XY}(t_1, t_2) = R_{XY}(t_2 - t_1) = R_{YX}(t_1 - t_2)$$

in sodost križne korelacijske funkcije:

$$R_{XY}(t) = R_{YX}(-t)$$

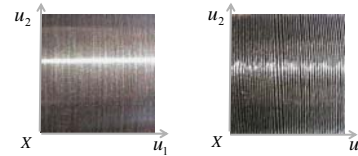
7.6 Naključna polja

Definicija:

S **skalarnim naključnim poljem** opišemo naključni pojav X , ki je odvisen od vektorskega parametra \mathbf{u} in naključnega dogodka s :

$$X = X(u_1, u_2, s)$$

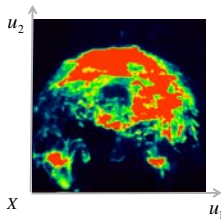
Primer: Površina obdelovanca



Skalarna polja so lahko tudi časovna odvisna

$$X = X(u_1, u_2, t)$$

Primer: Časovno odvisno polje (vizualizacija procesa)



Pogosto naletimo tudi na **vektorska naključna polja** pri katerih je naključna spremenljivka vektor:

$$\mathbf{V} = \mathbf{V}(\mathbf{r}, t, s)$$

Kot primer vektorskega polja lahko navedemo hitrostno polje v turbulentem toku na izstopu iz vodne turbine.

Če poleg hitrosti toka opazujemo še temperaturo imamo naključno polje podano z:

$$\mathbf{X} = \mathbf{X}(\mathbf{V}(\mathbf{r}, t), \vartheta(\mathbf{r}, t), s)$$

Splošno lahko naključno polje podamo z

$$\{ \mathbf{X}(\mathbf{r}, s) : \mathbf{r} = (u_1, u_2, \dots, u_n) \in \mathfrak{R}^n, s \in S \}$$

Naključne lastnosti polja opišemo z množico povezanih verjetnosti:

$$P(\mathbf{X}(\mathbf{r}_1) \leq \mathbf{x}_1), \\ P(\mathbf{X}(\mathbf{r}_1) \leq \mathbf{x}_1, \mathbf{X}(\mathbf{r}_2) \leq \mathbf{x}_2), \dots$$

Nekatere lastnosti naključnih polj:

Homogenost: invariantnost porazdelitev na prostorski premik

Izotropnost: invariantnost porazdelitve na zasuk

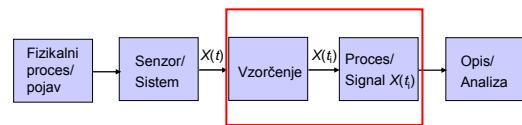
Homogenost in stacionarnost: invariantnost na prostorski in časovni zamik

Poglavje 14

Vzorčenje procesov

14.0 Uvod

Mesto vzorčenja v eksperimentalnem stavku:



14.1 Osnovni pojmi vzorčenja

14.2 Korelirano in nekorelirano vzorčenje

14.3 Periodično vzorčenje

14.1 Osnovni pojmi vzorčenja

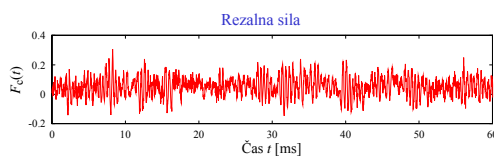
Obravnavamo zvezni naključni proces (senzorski signal)

$$\{X(t) : t \in T\}$$

$X(t)$... naključna spremenljivka (diskretna ali zvezna)

t ... zvezni parameter procesa, (čas)

Primer izmerjene vzorčne funkcije signala rezalne sile:



Naključni proces najpogosteje okarakteriziramo s

statističnim povprečjem $E[X(t_i)]$ pri izbranem času $t_i \in T$:

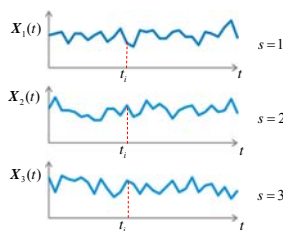
$$E[X(t_i)] = \int x(t_i) \cdot f_{X(t_i)}(x) dx = \int x(t_i) dP_{X(t_i)}(x).$$

V ta namen potrebujemo funkcijo robne porazdelitve verjetnosti:

$$F_{X(t_i)} = P(X(t_1) \leq \infty, \dots, X(t_i) \leq x_i, \dots, X(t_n) \leq \infty)$$

V primeru, ko imamo na razpolago n vzorčnih funkcij, s_j , $j=1 \dots n$ lahko $E[X(t_i)]$ ocenimo s cenilko povprečja :

$$\langle X(t_i) \rangle = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n X(t_i, j) = m_x(t_i), t_i \in T$$



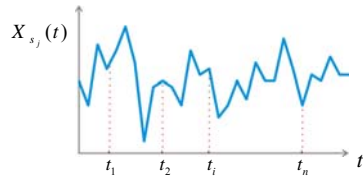
Za procese, ki so stacionarni vsaj v širšem pomenu velja:

$$E[X(t_i)] = m = \text{konst.}$$

Časovno empirično povprečenje vzorčne funkcije:

Imamo vzorčno funkcijo $X_{s_j}(t)$, $t \in T$ procesa, ki je stacionaren v širšem smislu.

Izberimo končno število časov $\{t_i \in T, i=1, \dots, n\}$ v katerih $X_{s_j}(t)$ zavzame vrednosti: $\{x_{s_i}(t_i), i=1, \dots, n\}$.



Na množici vrednosti $\{x_{s_i}(t_i), i=1, \dots, n\}$ opredelimo časovno povprečje vzorčne funkcije:

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n x_{s_j}(t_i) = \bar{X}(s_j)$$

$\bar{X}(s_j)$ je odvisen od naključnega dogodka s in predstavlja novo naključno spremenljivko.

Splošno lahko novo naključno spremenljivo $\bar{X}(s_j)$ zapišemo z izrazom:

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n X(t_i),$$

ki je splošen in se ne nanaša več samo na izbrano vzorčno funkcijo $\bar{X}(s_j)$.

Statistično povprečje cenilke časovnega povprečja:

$$\begin{aligned} E[\bar{X}] &= E\left[\frac{1}{n} \sum_{j=1}^n X(t_i)\right] = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n E[X(t_i)] \\ &= \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n m = m \end{aligned}$$

\Rightarrow Cenilka povprečja \bar{X} je nepristranska.

$\Rightarrow E[\bar{X}]$ časovnega povprečja za izbrano vzorčno funkcijo **stacionarnega procesa** je enako $E[X]$ povprečij po vzorčnih funkcijah (ensamblu) za izbrani čas t_i

Statistični raztros cenilke časovnega povprečja:

Opišemo ga z varianco spremenljivke \bar{X} :

$$\begin{aligned} \text{Var}[\bar{X}] &= E[(\bar{X} - E[\bar{X}])^2] \\ &= E\left[\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X(t_i) - E[\bar{X}]) \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n (X(t_j) - E[\bar{X}])\right] \\ &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n E[(X(t_i) - m)(X(t_j) - m)] \\ &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \text{Cov}[X(t_i), X(t_j)] \end{aligned}$$

Za stacionarni proces $X(t)$ je kovariančna funkcija odvisna le od razlike časov $t = t_i - t_j$:

$$\text{Cov}[X(t_i), X(t_j)] = K_{XX}(t_i, t_j) = K_{XX}(t)$$

\Rightarrow Za oceno statističnega raztrosa cenilke \bar{X} potrebujemo kovariančno funkcijo $K_{XX}(t)$.

Ocene raztrosa cenilke \bar{X} za različna vzorčenja procesa:

1. Vzorčenje z majhnimi časovnimi razmaki $(t_i - t_j) \rightarrow 0$:

$$\begin{aligned} \text{Cov}[X(t_i), X(t_j)] &= K_{XX}(t_i - t_j) \approx K_{XX}(0) \\ &= \sigma^2 \quad \text{za vse } i, j. \\ \Rightarrow \text{Var}(\bar{X}) &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \sigma^2 = \sigma^2 \end{aligned}$$

Zaradi **koreliranosti** oziroma statistične povezanosti vzorcev, z večanjem števila vzorcev n ne izboljšamo ocene.

2. Vzorčenje z velikimi časovnimi razmaki $(t_i - t_j) > \tau$:

$$\Rightarrow \text{Cov}[X(t_i), X(t_j)] = \begin{cases} \sigma^2, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \text{Var}[\bar{X}] &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \text{Cov}[X(t_i), X(t_j)] \\ &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sigma^2 = \frac{\sigma^2}{n} \end{aligned}$$

⇒

V primeru **statistično nepovezanih** vzorcev naključnega procesa $\{X(t), t \in T\}$:

$$X(t_i), X(t_j); \quad (t_i - t_j) > \tau$$

lahko oceno povprečne vrednosti \bar{X} izboljšamo z večanjem števila n (statistično nepovezanih) vzorcev.

14.2 Periodično vzorčenje

Obravnavamo zvezni naključni proces (senzorski signal)

$$\{X(t) : t \in T\}$$

Vzorčenje procesa pričnemo pri $t = 0$ in ga s konstantni časovnim razmakom :

$$(t_i - t_j) = \Delta t = \frac{T}{n} = \text{konst}$$

vzorčimo v n točkah:

Vzorčne točke so opredeljene z $\{t_i = i \Delta t, i=1, \dots, n\}$, oziroma celotni interval $T = n \Delta t$.

Cenilka povprečja naključnega procesa je opredeljena z:

$$\bar{X}(t) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X(t_i) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X(i \Delta t)$$

Statistični raztros te cenilke je podan z varianco:

$$\begin{aligned} \text{Var}[\bar{X}] &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \text{Cov}[X(t_i), X(t_j)] \\ &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n K_{XX}(t_i, t_j) = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n K_{XX}(t_i - t_j) \\ &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n K_{XX}((i-j)\Delta t) \end{aligned}$$

Vrednosti, ki se pojavijo v dvojni vsoti po indeksih i in j lahko zapišemo s **kovariančno matriko** :

$$K = \begin{bmatrix} K_{XX}(0) & K_{XX}(\Delta t) & \dots & K_{XX}((n-1)\Delta t) \\ K_{XX}(\Delta t) & K_{XX}(0) & \dots & K_{XX}((n-2)\Delta t) \\ \vdots & \dots & K_{XX}(0) & \vdots \\ K_{XX}((n-1)\Delta t) & K_{XX}((n-2)\Delta t) & \dots & K_{XX}(0) \end{bmatrix}$$

ki je simetrična .

Z upoštevanjem simetrije kovariance, dvojno vsoto po indeksih $i=1, \dots, n$ in $j=1, \dots, n$ prevedemo na enojno vsoto po indeksu $k=1, \dots, (n-1)$:

$$\begin{aligned} \text{Var}[\bar{X}] &= \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n K_{XX}((i-j)\Delta t) \\ &= \frac{n K_{XX}(0)}{n^2} + \frac{2}{n^2} \sum_{k=1}^{n-1} (n-k) K_{XX}(k\Delta t) \\ &= \frac{\sigma^2}{n} + \frac{2}{n} \sum_{k=1}^{n-1} \left(1 - \frac{k}{n}\right) K_{XX}(k\Delta t) \end{aligned}$$

Če nadalje upoštevamo, da velja:

$$t_k = k \cdot \Delta t, k=1, \dots, (n-1) \quad \text{in} \quad T = n \Delta t$$

dobi izraz za varianco:

$$\text{Var}(\bar{X}) = \frac{\sigma^2}{n} + \frac{2}{n} \sum_{k=1}^{n-1} \left(1 - \frac{k}{n}\right) K_{XX}(k \Delta t)$$

obliko:

$$\text{Var}(\bar{X}) = \frac{\sigma^2 \Delta t}{T} + \frac{2}{T} \sum_{k=1}^{n-1} \left(1 - \frac{t_k}{T}\right) K_{XX}(t_k) \Delta t$$

($T = \text{konst.}, n \rightarrow \infty$?)

Z večanjem števila vzorcev $n \rightarrow \infty$, pri konstantni širini intervala T gre $\Delta t \rightarrow dt$, in $\Sigma \rightarrow \int$ ter dobimo:

$$\begin{aligned} \text{Var}(\bar{X}) &= \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{\sigma^2 \Delta t}{T} + \frac{2}{T} \sum_{k=1}^{n-1} \left(1 - \frac{t_k}{T}\right) K_{XX}(t_k) \Delta t \right) \\ &= \frac{2}{T} \int_0^T \left(1 - \frac{t}{T}\right) K_{XX}(t) dt \end{aligned}$$

Dobljeni izraz opisuje vpliv širine intervala T na varianco cenilke \bar{X} pri $n \rightarrow \infty$.

$$\text{Var}(\bar{X}) = \frac{2}{T} \int_0^T \left(1 - \frac{t}{T}\right) K_{XX}(t) dt$$

v splošnem pri periodičnem vzorčenju s konstantnim razmikom:

- $n \rightarrow \infty$ ne izboljšamo ocene povprečja
- z večanjem intervala T se ocena izboljša

Nadalje velja, da pri periodičnem vzorčenju cenilko povprečne vrednosti z upoštevanjem relacij:

$$t_k = k \cdot \Delta t, k=1, \dots, (n-1) \quad \text{in} \quad T = n \Delta t$$

zapišemo v obliko:

$$\bar{X}(t) = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n X(k \Delta t) = \frac{1}{T} \sum_{k=1}^n X(t_k) \Delta t,$$

ki v limitnem primeru ko $n \rightarrow \infty$ preide v integral:

$$\bar{X} = \frac{1}{T} \int_0^T X(t) dt$$

Statistiki:

$$\bar{X}(t) = \frac{1}{T} \sum_{k=1}^n X(t_k) \Delta t,$$

oziroma

$$\bar{X} = \frac{1}{T} \int_0^T X(t) dt$$

običajno uporabljamo pri oceni povprečne vrednosti procesa