

Vaja št. 2b: Izvedba krmiljenja dvigala ROČNO - AVTOMATSKO

Tekst naloge

Realizirajte delovanje dvigala tako, da bo potovalo gor / dol med obema končnima pozicijskima stikaloma v ročnem in avtomatskem režimu delovanja.

Ročni režim delovanja:

- preklopno stikalo ROČNO/AVTOMATSKO v položaju 0
- preklopno stikalo STOP ni aktivirano (položaj 1 – mirovni kontakt)
- s tipkama GOR ali DOL aktiviramo delovanje dvigala (pogon aktiven ob pritisnjeni tipki)

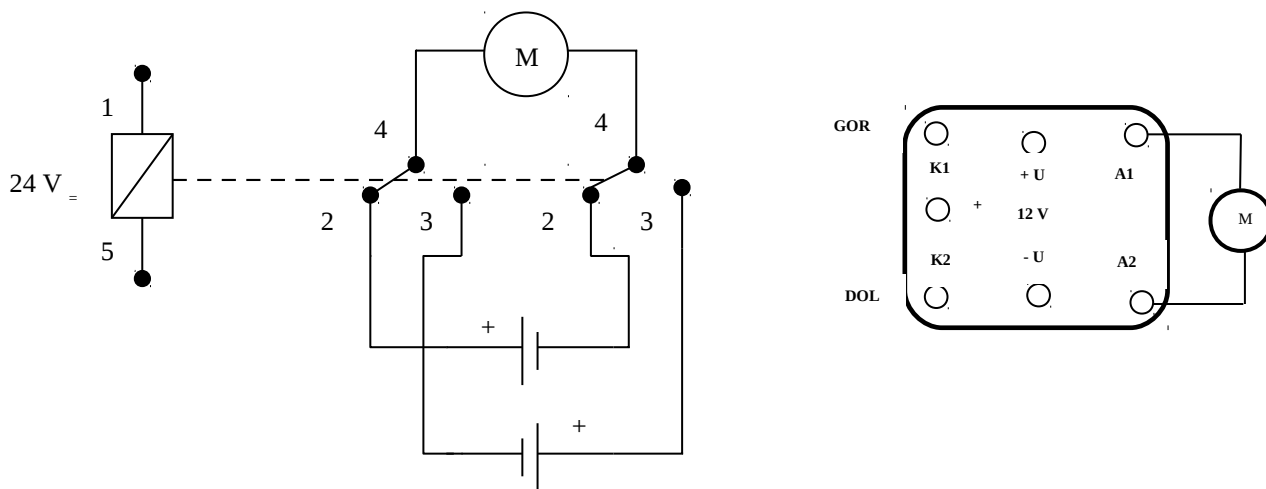
Avtomatski režim delovanja:

- preklopno stikalo ROČNO/AVTOMATSKO v položaju 1
- preklopno stikalo STOP ni aktivirano (položaj 1 – mirovni kontakt)
- s tipkama GOR ali DOL aktiviramo avtomatski režim delovanja dvigala (dvigalo potuje med obema končnima stikaloma avtomatsko)
- v primeru aktiviranja STOP se dvigalo ustavi; aktiviramo ga lahko ponovno preko tipk GOR ali DOL

Tehnični podatki:

- napajanje vhodnih kanalov: 24 V DC
- napajanje motorja: 12 V DC

Vezava relejev za krmiljenje motorja



Naloge

1. Za navedeno krmilje izdelajte adresni plan za vhodne in izhodne kanale krmilnika CQM1,
2. Izdelajte tehnološko shemo in algoritem delovanja dvigala (diagram poteka, ...)
3. Izdelajte krmilni vezalni načrt
4. Za dani primer izdelajte aplikacijski SW za CQM1 z orodjem Syswin 3.0
5. Izvedite testiranje krmiljenja
 - povezava sistema
 - testiranje motorja GOR/DOL
 - testiranje zgornjega in spodnjega stikala
 - testiranje tipk in preklopnih stikal
6. Aplikacijo preizkusite z načinom delovanja On – line / Monitor
7. Izdelajte tehnično poročilo vaje